

JK



Docket No. 200715US2

**IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE**

IN RE APPLICATION OF: Wataro SHINOHARA, et al.

GAU: 2664

SERIAL NO: 09/731,827

EXAMINER:

FILED: December 8, 2000

FOR: DATA COMPRESSION SYSTEM, DATA DECOMPRESSION SYSTEM,  
SUPERVISORY CONTROL SYSTEM AND COMPUTER-READABLE  
STORAGE MEDIUM

**SUBMISSION OF PRIORITY DOCUMENT(S)**

COMMISSIONER FOR PATENTS  
ALEXANDRIA, VIRGINIA 22313

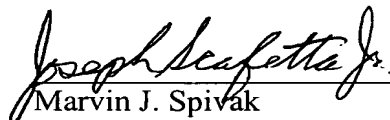
SIR:

Certified copies of the Convention Application(s) corresponding to the above-captioned matter:

- ☒ are submitted herewith
- ☐ were filed in prior application filed
- ☐ were submitted to the International Bureau in PCT Application Number
- ☐ Receipt of the certified copies by the International Bureau in a timely manner under PCT Rule 17.1(a) has been acknowledged as evidenced by the attached PCT/IB/304.

Respectfully Submitted,

OBLON, SPIVAK, McCLELLAND,  
MAIER & NEUSTADT, P.C.



Marvin J. Spivak  
Registration No. 24,913  
Joseph Scafetta, Jr.  
Registration No. 26,803

Customer Number

**22850**

Tel. (703) 413-3000  
Fax. (703) 413-2220  
(OSMMN 11/04)

09/731,827

日 本 国 特 許 庁

PATENT OFFICE  
JAPANESE GOVERNMENT

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されて  
いる事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed  
with this Office.

出 願 年 月 日

Date of Application:

1999年12月 9日

出 願 番 号

Application Number:

平成11年特許願第350388号

願 人

Applicant (s):

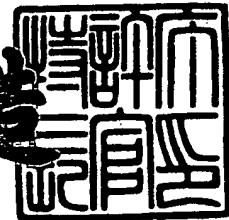
株式会社東芝

CERTIFIED COPY OF  
PRIORITY DOCUMENT

2000年11月17日

特許庁長官  
Commissioner,  
Patent Office

及 川 耕 造



出証番号 出証特2000-3096519

【書類名】 特許願

【整理番号】 84A9980051

【提出日】 平成11年12月 9日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 G06F 9/00

【発明の名称】 リモートメンテナンスシステム

【請求項の数】 11

【発明者】

    【住所又は居所】 東京都府中市東芝町 1 番地 株式会社東芝 府中工場内

    【氏名】 篠原 和太郎

【発明者】

    【住所又は居所】 東京都府中市東芝町 1 番地 株式会社東芝 府中工場内

    【氏名】 高木 康夫

【特許出願人】

    【識別番号】 000003078

    【氏名又は名称】 株式会社 東芝

【代理人】

    【識別番号】 100083231

    【弁理士】

    【氏名又は名称】 紋田 誠

    【電話番号】 03-3581-3211

【選任した代理人】

    【識別番号】 100100516

    【弁理士】

    【氏名又は名称】 三谷 恵

    【電話番号】 03-3581-3211

【手数料の表示】

    【予納台帳番号】 016241

    【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 リモートメンテナンスシステム

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 メンテナンスを必要とする対象システムと該対象システムをリモートで監視制御するリモート監視制御センターとをネットワークによって接続すると共に、前記対象システムの圧縮側では、必要とする各種の原時系列データを圧縮処理して前記リモート監視制御センターへ前記ネットワークを介して伝送し、前記リモート監視制御センターの展開側では、復元されたデータに基づいて必要なメンテナンス情報を作成して前記対象システムへ提供するリモートメンテナンスシステムにおいて、

前記圧縮側では、原時系列データの信号波形の内でステップ状の信号変化や局所的信号平均値を含む突変信号の波形情報の特徴を損なうことなく圧縮処理を行って、圧縮コード化された時系列データを前記リモート監視制御センターへ送信し、前記展開側では、前記圧縮コードを前記原時系列データの特徴を再現するように復元することを特徴とするリモートメンテナンスシステム。

【請求項 2】 前記圧縮側では、前記原時系列データを複数の変換係数によってウェーブレット変換して分解し得られる各変換係数に応じた各分解レベルの各レベル成分波形中の局所ピーク値の内で所定しきい値以上の絶対値を持つピーク値情報を抽出し、この抽出されたピーク値情報と分解に用いた各種情報とに基づいて、前記原時系列データのコード化を行い、圧縮コードを生成することを特徴とする請求項 1 記載のリモートメンテナンスシステム。

【請求項 3】 前記ウェーブレット変換によって抽出された前記ピーク値情報は、各ピークの時間と大きさとし、前記分解に用いた各種情報は、マザーウェーブレット関数、分解レベル数、最終レベルの低周波成分波形とし、この最終レベルの低周波成分波形は原時系列データの平滑化信号値あるいは平均値であることを特徴とする請求項 2 記載のリモートメンテナンスシステム。

【請求項 4】 前記圧縮側では、前記原時系列データを圧縮する対象の第 1 時系列データと第 2 時系列データとの間に制御モデルとして入出力の相関関係がある場合に、第 1 時系列データである入力相当時系列データについて複数の変換係

数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各分解レベルのレベル成分波形中の局所ピーク値の中で、所定しきい値以上の絶対値を持つピーク値情報を抽出し、この抽出されたピーク値情報と分解に用いた各種情報とに基づいて入力相当データの圧縮コードを生成し、第2時系列データである出力相当データについて、入出力相関関係を同定した時系列モデルによってモデルパラメータを生成し、前記入力相当データの圧縮コードとモデルパラメータとに基づいて拡張圧縮コードを生成して前記ネットワークを介して前記リモート監視制御センターへ送信し、前記展開側では、前記拡張圧縮コードを受信して圧縮コードとモデルパラメータとに分離し、この分離された一方の圧縮コードについて、ウェーブレットの逆変換により前記第1時系列データに対応する前記復元入力相当データを生成し、前記分離された他方のモデルパラメータと前記復元入力相当データとに基づいて、時系列予測モデルによって前記第2時系列データに対応する復元出力相当データを生成して前記第1時系列データ及び前記第2時系列データの復元を行うことを特徴とする請求項1または請求項2記載のリモートメンテナンスシステム。

【請求項5】 前記圧縮側では、前記ウェーブレット変換によって原時系列データを圧縮する際に、前記圧縮側と前記展開側で共有する共有ウェーブレットコード変換テーブルをマザーウェーブレット関数を用いて参照して得られた変換コードによって圧縮化し、前記展開側では復元する際に、圧縮コードの変換コードによって前記共有ウェーブレットコード変換テーブルを参照して得られたマザーウェーブレット関数によって前記圧縮コードを復元することを特徴とする請求項1または請求項2記載のリモートメンテナンスシステム。

【請求項6】 前記圧縮側では、前記ウェーブレット変換によって原時系列データを圧縮する際に、ウェーブレットコード変換テーブルを一元管理するコードサーバへマザーウェーブレット関数によって問い合わせ得られた変換コードによって圧縮コード化し、前記展開側では復元する際に、圧縮コードの変換コードによって前記コードサーバへ問い合わせ得られたマザーウェーブレット関数によって前記圧縮コードを復元することを特徴とする請求項1または請求項2記載のリモートメンテナンスシステム。

【請求項 7】 前記展開側では、前記原時系列データに基づく復元時系列データの監視結果により前記圧縮側の切り出し毎の圧縮条件を前記圧縮側へネットワークを介して提示し、前記圧縮側では提示された前記圧縮条件に従って原時系列データを圧縮した圧縮コードを生成して前記ネットワークを介して前記展開側へ送信して圧縮条件に応じて圧縮コードを前記展開側で逐次展開して表示することの特徴とする請求項 1 または請求項 2 記載のリモートメンテナンスシステム。

【請求項 8】 前記圧縮側では、原時系列データの切り出し毎に、切り出しデータを複数の変換係数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各分解レベルの各レベル成分波形の中で最も低周波に相当するレベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして生成して前記展開側へ送信し、順次低周波から高周波の成分方向のレベルにおけるレベル成分波形の前記圧縮コードを生成して送信する一方、前記展開側では前記圧縮コードを受信して順次各分解レベル毎の圧縮コードを復元して表示することの特徴とする請求項 1 または請求項 2 記載のリモートメンテナンスシステム。

【請求項 9】 前記圧縮側では、原時系列データの切り出し毎に、切り出しデータを複数の変換係数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各分解レベルの各レベル成分波形に対して、複数設定されたしきい値レベルの中で最大しきい値より大きい絶対値をもつ各レベル成分波形の局所ピーク値をまとめた圧縮コードとして生成して前記展開側へ送信し、順次前記しきい値レベルを下げて当該しきい値より大きい絶対値を持つ各レベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして、前記各しきい値に応じた圧縮コードを生成して送信する一方、前記展開側では前記各圧縮コードを受信して順次各分解レベル毎の圧縮コードを復元して表示することの特徴とする請求項 1 または請求項 2 記載のリモートメンテナンスシステム。

【請求項 10】 前記圧縮側では、原時系列データの切り出し毎に、切り出しデータを複数の変換係数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各分解レベルの各レベル成分波形の中で最も低周波に相当するレベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして生成して前記展開側へ送信し、順次低周波から高周波の成分方向のレベルにおけるレベル成分波形の前記圧縮コ

ードを生成して送信する第 1 手段と、前記圧縮側では原時系列データの切り出し毎に、切り出しデータを複数の変換係数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各分解レベルの各レベル成分波形に対して複数設定されたしきい値レベルの中で最大しきい値より大きい絶対値をもつ各レベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして生成して前記展開側へ送信し、順次前記しきい値レベルを下げて当該しきい値より大きい絶対値を持つ各レベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして前記各しきい値に応じた圧縮コードを生成して送信する第 2 手段とを有して、必要に応じて前記第 1 手段と前記第 2 手段とを組み合わせ、前記展開側では前記各圧縮コードを受信して順次各レベル毎の圧縮コードを復元して表示することを特徴とする請求項 1 または請求項 2 記載のリモートメンテナンスシステム。

【請求項 1 1】 前記圧縮側では、原時系列データについて予め定める信号の変化を検出した場合に、前記第 1 手段若しくは前記第 2 手段あるいは必要に応じて前記第 1 手段と前記第 2 手段とを組み合わせる圧縮コードを生成して送信する一方、前記展開側では前記各圧縮コードを受信して順次各分解レベル毎の圧縮コードに復元して表示し、さらに、復元された時系列データに基づいて制御モデルの妥当性を評価し、必要により制御モデルの再構築を行って得られたモデルパラメータを前記展開側へ返信し、前記展開側の制御モデルを更新することを特徴とする請求項 1 0 記載のリモートメンテナンスシステム。

#### 【発明の詳細な説明】

##### 【0 0 0 1】

#### 【発明の属する技術分野】

本発明は、サービスを必要とする対象システムとサービスの提供主体とをネットワークによって接続して遠隔地からサービスを提供するリモートメンテナンスシステムに関する。

##### 【0 0 0 2】

#### 【従来の技術】

一般に、調整・監視・保守などのメンテナンスサービスを必要とする機器装置類やシステムがそのサービス提供主体(サービスセンター)の存在する場所から遠



隔の地(遠隔サイト)にある場合に、両端サイト間で様々な時系列データをネットワークを介してやりとりしてサービスすることがリモートメンテナンスシステムとして提案されている。

【0003】

図20は、上記した従来のリモートメンテナンスシステムの機能図である。

【0004】

図20において、リモートメンテナンスシステムは、対象システム1と監視制御ユニット2とリモート監視制御センター10とがネットワーク通信網9によって接続され、監視制御ユニット2は、運転履歴データベース3とデータロギングモジュール4と運転状態パラメータ生成モジュール5と制御指令設定モジュール6と監視モニタ7とゲートウェイモジュール8とから構成されている。

【0005】

まず、対象システム1の計測データ101は、通常データ群毎に一定時間間隔でサンプリング計測が行われている。そして、監視制御ユニット2内のデータロギングモジュール4により、有限語長化されたデジタルデータとして運転履歴データベース3に運転履歴データ102として記憶される。また、データロギングモジュール4から適当なデータ群毎に監視モニタ7に所定の時間区間の計測データがそのまま表示され対象システム1の挙動を示す監視情報としてオンサイトで利用される。

【0006】

次に、計測データ101の一部は、運転履歴データベース3から運転状態パラメータ生成用計測データ104として取り出され、運転状態パラメータ生成モジュール5によって対象システム1の運転状態を情報集約的に説明するための各種の運転状態パラメータ106が生成される。また、運転状態パラメータ生成モジュール5によって監視用運転状態パラメータ105が生成され監視モニタ7におけるオンサイトの監視情報として提供される。

【0007】

次に、運転状態パラメータ106は、ゲートウェイモジュール8により公衆回線やISDN、あるいは、専用線などのネットワーク通信網9を介して遠隔地にある

リモート監視制御センター 10 に伝送データ 110 として送信される。リモート監視制御センター 10 では、受信した伝送データ 110 に含まれる運転状態パラメータに基づき遠隔地にある対象システム 1 の運転状態を判断し、必要であれば適当な制御情報や制御指令を再び伝送データ 110 としてサイト側に送信する。

#### 【0008】

この伝送データ 110 が監視制御ユニット 2 のゲートウェイモジュール 8 を介してリモート制御情報 107 として制御指令設定モジュール 6 へ取り込まれる。制御指令設定モジュール 6 では、優先実行されるオペレータの介入指令 108 がない場合には対象システム 1 の制御条件(制御リミット値など)や制御目標設定値などで構成される制御設定指令 109 が対象システム 1 へ出力される。

#### 【0009】

一般的なプロセス制御の場合、図 20 に示す監視制御ユニット 2 は、いわゆる制御盤と関連操作端末を意味している。オペレータは監視モニタ 7 に時々刻々表示されるプラントの主要プロセス変数の挙動やその平均値・分散といった簡単な統計量をはじめとする運転状態パラメータの推移を監視する。

#### 【0010】

これにより、運転状態に正常や異常、あるいは、そのパフォーマンスなどを評価し、必要に応じてオペレータの介入指令 108 によって適当なプロセス変数に対する制約条件の変更や目標値設定のオーバーライドなどを実施し実動作への直接的な関与が行われる。多くの場合にリモート監視制御センター 10 は実質的には生産現場とあまり遠くない位置にあり、そこから発信される指令は生産計画の変更などが中心的なものとなる。

#### 【0011】

図 21 は、リモートメンテナンスシステムの別の例を示す機能図である。

#### 【0012】

図 21 は、現場が無人監視を原則とするエレベータ等の遠隔監視に適用するものである。図において、図 20 と異なり、運転履歴データベース 3 は運転状態パラメータデータベース 11 としてリモート監視制御センター 10 の側に配置され、監視モニタ 7 の機能やオペレータの介入指令 108 も除かれている。

【0013】

図21に示す監視制御ユニット2Aは、エレベータ機械制御室などに1～数枚のボードコンピュータとして実装される。この場合にもリモート監視制御センター10側に伝送されるデータとしては、一般に、稼働回数やドア開閉不良動作回数等のリモート監視に有用な情報集約型の積算値が伝送される。

【0014】

リモート監視において対象システムの時系列データを情報加工・圧縮して伝送する方式としては、特開平3-226023号公報、特開平3-166601号公報、特開平8-65768号公報、特開平11-122604号公報に記載の技術が公知となっている。

【0015】

特開平3-226023号公報は時系列データをプラントより送信する場合、変化のあったデータのみを送信するという方法でデータを圧縮しており、特開平3-166601号公報では時系列データの特徴を記号化してプラントデータベース内に格納し運転状態の変化の検出機能として利用している。

【0016】

また、特開平8-65768号公報は、時系列データの疑似2階微分値のピーク位置を用いて折れ線近似する形でデータを圧縮しその折れ線データの特徴からイベント検索が行われる方式を提案している。さらに、特開平11-122604号公報ではメカニカルシステムの計測時系列データ(時系列データ)をFFT処理し、そのピーク周波数と振幅・位相情報のみを送信することによりリモート側において振動の様子を視覚的に理解しやすい形に復元するという方式が提案されている。

【0017】

【発明が解決しようとする課題】

従来のリモートメンテナンスシステムでは、通信負荷の制約やデータ取り扱い上の問題から、監視制御対象となるシステムの状態を判断するために計測時系列データをそのままリモート監視制御に用いることはなく、代わりに計測時系列データからの情報集約的な運転状態パラメータを生成してリモート伝送することで当該システムの状態を判断することが一般的であった。

【0018】

ところが、このような情報集約的な情報は非常に重要であるが、ダイナミクス的な変化の情報ソースとしては不十分でありデータの再加工といったデータハンドリングにおける柔軟性にも欠けるため、リモート監視制御センターが生産現場に貢献する有用な情報を抽出・提供することができなかった。

【 0 0 1 9 】

従来例で示した公知技術においてもこのような問題に対して限定的な試みが提案されているが、圧縮データを復元した時の原データの復元度という観点ではいずれの技術もその十分な精度を保証していない。

【 0 0 2 0 】

例えば、特開平3-166601号公報が提案するデータの記号化によるリモート伝送では、データの上昇下降などの概略的な傾向は把握できてもより高度の解析に堪える原データの復元はほぼ不可能である。

【 0 0 2 1 】

また、特開平3-226023号公報、特開平8-65768号公報が提案するデータの圧縮方法では、前者は圧縮データの復元後の特性が”データの変化”を規定する変化幅の設定に大きく依存する。また、後者は折れ線近似のために必要となる疑似2階微分情報によるピーク決定精度が対象データ挙動の複雑さやノイズの混入によって大きく損なわれる可能性がある。さらに、どちらの方法でも振動的な応答特性を有するデータの場合、”振動的”というデータの本質を損なった圧縮処理になる可能性が高いこと等から実用的な通信負荷で対象システムに対して高度の判断によるサービスを提供することは困難である。

【 0 0 2 2 】

そこで、本発明は、リモート監視制御センター側において対象システムの運転状態に関するより高度の判断を下すための解析・判定処理が行われることを可能にし、様々なリモートサービスの提供が可能なりリモートメンテナンスシステムを提供することを目的としている。

【 0 0 2 3 】

【課題を解決するための手段】

請求項1の発明は、メンテナンスを必要とする対象システムと該対象システム

をリモートで監視制御するリモート監視制御センターとをネットワークによって接続すると共に、対象システムの圧縮側では、必要とする各種の原時系列データを圧縮処理してリモート監視制御センターへネットワークを介して伝送し、リモート監視制御センターの展開側では、復元されたデータに基づいて必要なメンテナンス情報を作成して対象システムへ提供するリモートメンテナンスシステムにおいて、圧縮側では、原時系列データの信号波形の内でステップ状の信号変化や局所的信号平均値を含む突変信号の波形情報の特徴を損なうことなく圧縮処理を行って、圧縮コード化された時系列データをリモート監視制御センターへ送信し、展開側では、圧縮コードを原時系列データの特徴を再現するように復元するようにしたものである。この手段によれば、原時系列データが対象システムの状態の把握に有用となる突変信号の波形情報の特徴を損なうことなく、高い圧縮率で圧縮処理されてリモート監視制御センターへ伝送される。この結果、リモート監視制御センターによって復元された時系列データが原時系列データの特徴を十分に再現しており、対象システムをメンテナンスする上で重要なシステムの高度な状態判定や評価がされ、有用なメンテナンス情報が対象システムへ提供される。従って、従来のように情報集約的データによって対象システムの状態を把握していたため有用なメンテナンス情報を提供することが困難であった欠点を克服して実用的な通信負荷で、各種メンテナンス情報を提供できる。

#### 【 0 0 2 4 】

請求項 2 の発明は、請求項 1 記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、圧縮側では、原時系列データを複数の変換係数によってウェーブレット変換して分解し得られる各変換係数に応じた各分解レベルの各レベル成分波形中の局所ピーク値の内で所定しきい値以上の絶対値を持つピーク値情報を抽出し、この抽出されたピーク値情報と分解に用いた各種情報とに基づいて、原時系列データのコード化を行い、圧縮コードを生成するようにしたものである。この手段によれば、ウェーブレット変換によると、各変換係数の各分解レベルにおける各レベル成分波形の局所ピーク値に原時系列データの突変信号の波形情報が集約され、局所ピーク極大値のピーク情報及び各種情報に基づいて圧縮コードが生成され復元されるので、原時系列データの特徴を漏れなく確実に再現できる。

## 【0025】

請求項3の発明は、請求項2記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、ウェーブレット変換によって抽出されたピーク値情報は、各ピークの時間と大きさとし、分解に用いた各種情報は、マザーウェーブレット関数、分解レベル数、最終レベルの低周波成分波形とし、この最終レベルの低周波成分波形は原時系列データの平滑化信号値あるいは平均値であるようにしたものである。この手段によれば、ウェーブレット変換によって抽出される最終レベルの低周波成分波形を平滑化信号値、あるいは、平均値とすることができ、圧縮率を向上させることができる。

## 【0026】

請求項4発明は、請求項1または請求項2記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、圧縮側では、原時系列データを圧縮する対象の第1時系列データと第2時系列データとの間に制御モデルとして入出力の相関関係がある場合に、第1時系列データである入力相当時系列データについて複数の変換係数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各分解レベルのレベル成分波形中の局所ピーク値の中で、所定しきい値以上の絶対値を持つピーク値情報を抽出し、この抽出されたピーク値情報と分解に用いた各種情報とに基づいて入力相当データの圧縮コードを生成し、第2時系列データである出力相当データについて、入出力相関関係を同定した時系列モデルによってモデルパラメータを生成し、入力相当データの圧縮コードとモデルパラメータとに基づいて拡張圧縮コードを生成してネットワークを介してリモート監視制御センターへ送信し、展開側では、拡張圧縮コードを受信して圧縮コードとモデルパラメータとに分離し、この分離された一方の圧縮コードについて、ウェーブレットの逆変換により第1時系列データに対応する復元入力相当データを生成し、分離された他方のモデルパラメータと復元入力相当データとに基づいて、時系列予測モデルによって第2時系列データに対応する復元出力相当データを生成して第1時系列データ及び第2時系列データの復元を行うようにしたものである。この手段によれば、圧縮側で原時系列データの中で第1時系列データがウェーブレット変換に基づいて圧縮コードが生成され、第2時系列データに基づき同定された時系列モデリングによって

モデルパラメータが求められて拡張圧縮コードとして送信され、展開側で拡張圧縮コードが第1時系列データと第2時系列データに対応するデータに復元される。この場合に、モデルパラメータ数は時系列データに比べ極めて少ないので、高い圧縮率が得られる。また、同定された時系列モデリングを制御系設計や評価に利用できる。

## 【0027】

請求項5の発明は、請求項1または請求項2記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、圧縮側では、ウェーブレット変換によって原時系列データを圧縮する際に、圧縮側と展開側で共有する共有ウェーブレットコード変換テーブルをマザーウェーブレット関数を用いて参照して得られた変換コードによって圧縮化し、展開側では復元する際に、圧縮コードの変換コードによって共有ウェーブレットコード変換テーブルを参照して得られたマザーウェーブレット関数によって圧縮コードを復元するようにしたものである。この手段によれば、圧縮側で原時系列データをウェーブレット変換する際に、共有ウェーブレットコード変換テーブルが参照されて圧縮され展開側で圧縮コードをウェーブレット変換する際に共有ウェーブレットコード変換テーブルが参照されて復元され圧縮コードされるので、圧縮コードが第三者に傍受されても圧縮コードを展開・解読が不可能でデータのセキュリティを確保することができる。

## 【0028】

請求項6の発明は、請求項1または請求項2記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、圧縮側では、ウェーブレット変換によって原時系列データを圧縮する際に、ウェーブレットコード変換テーブルを一元管理するコードサーバへマザーウェーブレット関数によって問い合わせ得られた変換コードによって圧縮コード化し、展開側では復元する際に、圧縮コードの変換コードによってコードサーバへ問い合わせ得られたマザーウェーブレット関数によって圧縮コードを復元するようにしたものである。この手段によれば、圧縮側で原時系列データをウェーブレット変換する際に、コードサーバが参照されて圧縮され展開側で圧縮コードをウェーブレット変換する際にコードサーバが参照されて復元され圧縮コードされるので、圧縮コードが第三者に傍受されても圧縮コードを展開・解

読が不可能でデータのセキュリティを確保することができる。

【 0 0 2 9 】

請求項 7 の発明は、請求項 1 または請求項 2 記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、展開側では、原時系列データに基づく復元時系列データの監視結果により圧縮側の切り出し毎の圧縮条件を圧縮側へネットワークを介して提示し、圧縮側では提示された圧縮条件に従って原時系列データを圧縮した圧縮コードを生成してネットワークを介して展開側へ送信して圧縮条件に応じて圧縮コードを展開側で逐次展開して表示するようにしたものである。この手段によれば、展開側の復元された時系列データの監視結果によって圧縮側へ圧縮条件が提示され、圧縮条件に応じた原時系列データの圧縮コードが生成されて、展開側で逐次復元された時系列データが生成されるので、展開側で必要に応じ解像度を任意に変更できる。

【 0 0 3 0 】

請求項 8 の発明は、請求項 1 または請求項 2 記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、圧縮側では、原時系列データの切り出し毎に、切り出しデータを複数の変換係数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各分解レベルの各レベル成分波形の中で最も低周波に相当するレベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして生成して展開側へ送信し、順次低周波から高周波の成分方向のレベルにおけるレベル成分波形の圧縮コードを生成して送信する一方、展開側では圧縮コードを受信して順次各分解レベル毎の圧縮コードを復元して表示するようにしたものである。この手段によれば、圧縮側でウェーブレット変換による各分解レベルの最も低周波のレベル成分から順次高い周波数の方向へ周波数のレベル成分毎に局所ピーク値をまとめて順次圧縮コードを生成するので、展開側では、原時系列データの概要が速やかに再現され、順次原時系列データの詳細が再現される。

【 0 0 3 1 】

請求項 9 の発明は、請求項 1 または請求項 2 記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、圧縮側では、原時系列データの切り出し毎に、切り出しデータを複数の変換係数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各



分解レベルの各レベル成分波形に対して、複数設定されたしきい値レベルの内で最大しきい値より大きい絶対値をもつ各レベル成分波形の局所ピーク値をまとめた圧縮コードとして生成して展開側へ送信し、順次しきい値レベルを下げて当該しきい値より大きい絶対値を持つ各レベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして、各しきい値に応じた圧縮コードを生成して送信する一方、展開側では各圧縮コードを受信して順次各分解レベル毎の圧縮コードを復元して表示するようにしたものである。この手段によれば、圧縮側でウェーブレット変換による各分解レベルのレベル成分波形について複数のしきい値の内の最も大きいしきい値から低いしきい値の方向へ各しきい値毎に順次局所ピーク値の絶対値をまとめて圧縮コード化するので、展開側では、原時系列データの概要が速やかに再現され、順次原時系列データの詳細が再現される。

#### 【 0 0 3 2 】

請求項 1 0 の発明は、請求項 1 または請求項 2 記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、圧縮側では、原時系列データの切り出し毎に、切り出しデータを複数の変換係数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各分解レベルの各レベル成分波形の中で最も低周波に相当するレベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして生成して展開側へ送信し、順次低周波から高周波の成分方向のレベルにおけるレベル成分波形の圧縮コードを生成して送信する第 1 手段と、圧縮側では原時系列データの切り出し毎に、切り出しデータを複数の変換係数によってウェーブレット変換して得られる各変換係数に応じた各分解レベルの各レベル成分波形に対して複数設定されたしきい値レベルの内で最大しきい値より大きい絶対値をもつ各レベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして生成して展開側へ送信し、順次しきい値レベルを下げて当該しきい値より大きい絶対値を持つ各レベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コードとして各しきい値に応じた圧縮コードを生成して送信する第 2 手段とを有して、必要に応じて第 1 手段と第 2 手段とを組み合わせ、展開側では各圧縮コードを受信して順次各レベル毎の圧縮コードを復元して表示するようにしたものである。この手段によれば、ウェーブレット変換による各分解レベル内で最も低周波のレベル成分波形から高い周波数成分の方向へ順次周波数成分毎にレベル

成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コード化して送信する第 1 手段と、ウェーブレット変換による各分解レベルについて複数のしきい値の中で最大しきい値から最小しきい値方向へ順次しきい値毎にレベル成分波形の局所ピーク値をまとめて圧縮コード化して送信する第 2 手段を必要に応じて組み合わせるので、各手段の長所が十分に活用できる。

【 0 0 3 3 】

請求項 1 1 の発明は、請求項 1 0 記載のリモートメンテナンスシステムにおいて、圧縮側では、原時系列データについて予め定める信号の変化を検出した場合に、第 1 手段若しくは第 2 手段あるいは必要に応じて第 1 手段と第 2 手段とを組み合わせる圧縮コードを生成して送信する一方、展開側では各圧縮コードを受信して順次各分解レベル毎の圧縮コードに復元して表示し、さらに、復元された時系列データに基づいて制御モデルの妥当性を評価し、必要により制御モデルの再構築を行って得られたモデルパラメータを展開側へ返信し、展開側の制御モデルを更新するようにしたものである。この手段によれば、原時系列データが予め定める信号変化を検出された場合に、そのときの原時系列データが圧縮され、原時系列データが復元され、復元された時系列によって制御モデルの妥当性が評価され、また、制御モデルの再構築がされ、さらに、対象システムの制御モデルの更新がされるので、制御モデルを人手を介することなく、最適な状態とすることができる。

【 0 0 3 4 】

【発明の実施の形態】

以下、本発明の実施の形態について図面を参照して説明する。

【 0 0 3 5 】

図 1 は、本発明の第 1 実施の形態を示すリモートメンテナンスシステムの機能図である。

【 0 0 3 6 】

図 1 において、従来例を示す図 2 0 と同一符号は、同一部分又は相当部分を示し、第 1 実施の形態は、図 2 0 の監視制御ユニット 2 の制御指令設定モジュール 6 の代わりに拡張制御指令設定モジュール 2 2 を設ける一方、監視制御ユニット

2に圧縮コードエンコーダ20と圧縮コードデコーダ21とを追設したものである。

【0037】

ここで、拡張制御指令設定モジュール22は、制御パラメータ107と時系列制御情報124とを入力し、拡張制御設定指令125を対象システム1へ出力するものである。圧縮コードエンコーダ20は、圧縮伝送用計測データ120を入力して信号変化の特徴量を活かした圧縮処理を行い得られた圧縮コード121を出力するものである。圧縮コードデコーダ21は、時系列制御情報圧縮コード123を入力して展開によつて復元して時系列制御情報124を出力するものである。

【0038】

第1実施の形態は、対象システム1の監視制御ユニット2Bの圧縮側において原時系列データの信号波形の中でステップ状の信号変化や局所的信号平均値を含む突変信号の波形情報の特徴を損なうことなく圧縮処理を行って、圧縮コード化された時系列データをネットワーク通信網9を介してリモート監視制御センター10へ送信し、リモート監視制御センター10の展開側で圧縮コードを原時系列データの特徴を再現するように復元するものである。

【0039】

まず、対象システム1により得られた計測データ101の内、リモート監視・解析などに用いられる時系列データが監視制御ユニット2Bのデータロギングモジュール4によつて取り込まれ運転履歴データベース3を介して圧縮伝送用計測データ120として圧縮コードエンコーダ20に送られる。圧縮コードエンコーダ20では、信号変化の特徴量を活かした圧縮処理が行われた後に、圧縮コード121としてゲートウェイモジュール8へ出力される。

【0040】

一方、運転履歴データベース3から運転状態パラメータ生成用計測データ104が運転状態パラメータ生成モジュール5へ入力され運転状態パラメータ106が生成されゲートウェイモジュール8へ出力される。そして、ゲートウェイモジュール8から圧縮伝送用計測データ120と運転状態パラメータ106とが拡張

伝送データ 122 としてネットワーク通信網 9 を介してリモート監視制御センター 10 へ伝送される。

【0041】

次に、リモート監視制御センター 10 では、受信された拡張伝送データ 122 の内で圧縮コードの部分に関しては後述する監視制御ユニット 2B 内の圧縮コードデコーダ 21 とほぼ同様に展開処理が行われる。その結果、得られた時系列情報に基づいてリモート監視制御センター 10 によって解析・評価、あるいは、それに基づく制御方策の決定などを行って、時系列制御情報圧縮コード 123 と制御パラメータ 107 を組み合わせた拡張伝送データ 122 として再びネットワーク通信網 9 を介して監視制御ユニット 2B へ送信する。

【0042】

監視制御ユニット 2B では、受信した拡張伝送データ 122 を従来の制御パラメータ 107 と時系列制御情報圧縮コード 123 とに分離し、後者に関してはさらに圧縮コードデコーダ 21 により展開処理が行われ、時系列制御情報 124 が取り出される。

【0043】

時系列制御情報 124 は制御パラメータ 107 と一緒に拡張制御指令設定モジュール 22 に送られ最終的に対象システム 1 への拡張制御設定指令 125 がオペレータの介入指令 108 を考慮の上決定される。

【0044】

以上のように第 1 実施の形態によれば図 20 により説明した従来システムに対して圧縮コードのエンコーダとデコーダを付加することで従来の情報集約型の伝送データに加え時系列情報の送受機能を実現することができる。

【0045】

なお、本発明の第 1 実施の形態の変形例として図 2 に示すように実施できる。

【0046】

図 2 は、従来例を示す図 21 と対応するもので図 21 と同一符号は、同一部分又は相当部分を示し、図 2 は、図 21 の監視制御ユニット 2 の制御指令設定モジュール 6 の代わりに拡張制御指令設定モジュール 22 を設ける一方、監視制御ユ

ニット 2 に圧縮コードエンコーダ 2 0 と圧縮コードデコーダ 2 1 とを追設したものである。また、図 2 では、リモート監視制御センター 1 0 側に拡張リモートデータベース 1 2 を設け拡張リモート保存データ 1 2 7 を保存している。さらに、監視制御ユニット 2 C の圧縮対象計測データ 1 2 6 はデータロギングモジュール 4 から直接に受け取っている。

【 0 0 4 7 】

図 3 は本発明のリモートメンテナンスシステムを適用可能とする各種リモートサービスの例を示している。

【 0 0 4 8 】

図 3 に示す一例では、ネットワーク通信網 9 には、顧客 A プラント上位制御装置 3 0 A を介してプラント制御装置 3 1 A と顧客 B プラント上位制御装置 3 0 B を介してプラント制御装置 3 1 B が接続されている。さらに、ネットワーク通信網 9 には、リモート監視制御センター 1 0 が接続され、リモート監視制御センター 1 0 は、Remote Simulator 1 0 A と Remote Optimiser 1 0 B と Remote Service Center 1 0 C を設けそれぞれネットワーク通信網 9 に接続している。

【 0 0 4 9 】

また、リモート監視制御センター 1 0 の Remote Service Center 1 0 C は、顧客 C プラント上位制御装置 3 0 C を介してプラント制御装置 3 1 C に電話回線や ISDN によって接続する一方、Remote Service Center 1 0 C は、電話回線や ISDN によって海外プラント 3 2 の保守・点検のためのサイト保守員モバイル端末 3 3 に接続している。

【 0 0 5 0 】

図 4 は、本発明の第 1 実施の形態によるオリジナル時系列データ S 1 を圧縮した圧縮後の時系列データ S 2 を示している。

【 0 0 5 1 】

第 1 実施の形態は、従来パラメータ型の制御監視情報しか流していなかった WAN や公衆電話回線、あるいは ISDN などのネットワーク通信網に対して、ダイナミクス情報を含む時系列データを図 4 に示すようにその信号変化の特徴を十分保持しながら高い圧縮率を維持してコード化して送受信する。これによって、生産

現場から離れた地点において、詳細シミュレーションとオンサイトデータとのリアルタイム比較や制御性能評価、運転最適化と予測性能評価、高度監視制御、海外プラントにおけるダイナミック保守支援、といったこれまでネットワークを介して提供することがデータ精度的に難しかった各種のサービスをリモートで提供することが可能となる。

【 0 0 5 2 】

図 5 乃至図 1 1 は、本発明の第 2 実施の形態または第 3 実施の形態の説明図である。

【 0 0 5 3 】

本発明の第 2 実施の形態は、ステップ状の信号変化や局所的信号平均値の突変に関わる波形情報がウェーブレット変換では、その変換係数の各分解レベルにおける局所的極大値に集約されることに着目して、その極大ピーク位置情報やピーク値等を抽出することによりデータの圧縮・コード化を図るものである。

【 0 0 5 4 】

ここで、ウェーブレット変換について説明する。

【 0 0 5 5 】

ウェーブレット変換については、各種書籍や文献に詳述されている。例えば、榊原進” 数理科学セミナーウェーブレットビギナーズガイド” 東京電機大学出版局，1 9 9 5 に詳細に述べられているので、詳細は省略して本発明に関連するウェーブレット変換についてのみ述べる。

【 0 0 5 6 】

まず、ウェーブレット変換の一般式は、次の式 ( 1 ) のように定義される。

【 0 0 5 7 】

【数 1】

$$(W_{\psi} f)(b, a) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{|a|}} \overline{\psi\left(\frac{x-b}{a}\right)} f(x) dx \dots\dots\dots (1)$$

ここで  $(W_{\psi} f)(b, a)$  : ウェーブ変換の値

$f(x)$  : 関数

$\psi\left(\frac{x-b}{a}\right)$  : 関数  $f(x)$  のマザーウェーブレット  $\psi(x)$  の  $x$  の変数を  $\left(\frac{x-b}{a}\right)$  に置き換えたもの

【0058】

また、上記式 (1) は、次の式 (2) に逆変換できる。

【0059】

【数 2】

$$f(x) = \frac{1}{C_{\psi}} \iint_{R^2} (W_{\psi} f)(b, a) \frac{1}{\sqrt{|a|}} \psi\left(\frac{x-b}{a}\right) \frac{da db}{a^2} \dots\dots\dots (2)$$

ここで、右辺が定義できるためには、次の式 (3) のアドミッシブル条件が満たさなければならない。

$$C_{\psi} = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{|\hat{\psi}(\omega)|^2}{|\omega|} d\omega < \infty \dots\dots\dots (3)$$

ただし、 $\hat{\psi}$  は  $\psi$  のフーリエ変換である。

【0060】

一方、信号の効率的な時間周波数解析のために本発明で用いる離散ウェーブレット変換においては、前述した式 (1) を次の式 (4) のように定義する。また、式 (2) の逆変換は次の式 (5) のようになる。

【0061】

【数 3】

$$d_k^{(j)} = 2^j \int_{-\infty}^{\infty} \overline{\psi(2^j x - k)} f(x) dx \quad \cdots \cdots \cdots (4)$$

$$f(x) \sim \sum \sum d_k^{(j)} \psi(2^j x - k) \quad \cdots \cdots \cdots (5)$$

ここで、 $d_k^{(j)}$  : 離散ウェーブレット変換値

$f(x)$  : 関数

$\psi(2^j x - k)$  : 関数  $f(x)$  のマザーウェーブレット関数

$j$  : 整数

$k$  : 整数

【0 0 6 2】

図 5 は、離散化したウェーブレット変換の時間周波分布波形の一例を示すものである。

【0 0 6 3】

図において、時間周波分布波形 S 3 の (1) → (6) 方向の上から下へ前述した式 (4) における  $j = 0, -1, -2, -3, -4, -5$  と  $j$  を一つずつ減少した場合の各レベルの信号成分を表しており上から下へ行くに従って低周波方向となっている。

【0 0 6 4】

すなわち、前述した式 (4) の  $j, k$  によって得られた次の各時系列信号成分波形を示している。

- (1) は  $j = 0$  として時間情報  $k$  とした場合の時系列信号成分波形、
- (2) は  $j = -0$  として時間情報  $k$  とした場合の信号成分波形、
- (3) は  $j = -2$  として時間情報  $k$  とした場合の信号成分波形、
- (4) は  $j = -3$  として時間情報  $k$  とした場合の信号成分波形、
- (5) は  $j = -4$  として時間情報  $k$  とした場合の信号成分波形、
- (6) は  $j = -5$  として時間情報  $k$  とした場合の信号成分波形、

【0 0 6 5】

図 6 は、本発明の第 2 実施の形態によるオリジナルデータを高周波から低周波



の各レベル信号成分にウェーブレット変換した例を示すものである。

【0 0 6 6】

図 6 の時系列信号成分波形 S 4 において、

- (1) は  $j = 0$  オリジナルデータ、
- (2) は  $j = -1$  のレベル 1 の係数値の時系列信号成分波形、
- (3) は  $j = -2$  のレベル 2 の係数値の時系列信号成分波形、
- (4) は  $j = -3$  のレベル 3 の係数値の時系列信号成分波形、
- (5) は  $j = -4$  の平滑化信号にそれぞれ対応している。

ここで、整数  $j$  及び  $k$  は、前述した式 (4) 及び式 (5) に対応している。

【0 0 6 7】

また、図 6 における (1) から (5) の時系列信号成分波形 S 4 は、図 7 に示す関係があり、次の式 (6) のようになる。

【0 0 6 8】

【数 4】

$$f_j(x) = g_{j-1}(x) + f_{j-1}(x) \quad \dots\dots\dots (6)$$

【0 0 6 9】

このように、図 6 に示す (1) のように圧縮コード化のために切り出されたオリジナルデータが適当なマザーウェーブレット関数によるウェーブレット変換がされ、(2) のように時間に対応するレベル 1 の係数値 ( $k = -1$ ) の時系列信号成分、(3) のようにレベル 2 の係数値 ( $k = -2$ ) の時系列信号成分、(4) のようにレベル 3 の係数値 ( $k = -3$ ) の時系列信号成分、(5) のように平滑化信号に分解される。

【0 0 7 0】

図 6 の最下段の (5) は高周波成分を除き最終的に得られる平滑化された信号を表し、図 6 の横軸(時間)方向のデータ数が減少しているのは、内部的な信号処理の結果である。

【0 0 7 1】

次に、図 6 に示す各時系列信号成分波形 S 4 の内で所定しきい値(例えば、ここでは 5)を用いてピークを選択する。この処理によって図 8 に示す時系列信号

成分波形 S 5 のように有効な情報（0 以外の値をもつ係数）を大幅に減少させる。

【0 0 7 2】

図 8 の最上段の（1）はオリジナルデータを示し、（2）は図 6 の（2）のレベル 1 係数の場合に対応し、（3）は図 6 の（3）のレベル 2 係数の場合に対応し、（4）は図 6 の（4）のレベル 3 係数にそれぞれ対応している。

【0 0 7 3】

図 9 は、上記のように圧縮処理によりコード化される圧縮コードフォーマットの一例を示したものである。この圧縮コードフォーマット F 1 は、圧縮に必要な情報として通常のウェーブレット変換をベースにした場合、変換に用いるマザーウェーブレット関数コードに関する情報と分解レベル（m）数、平滑化信号値ベクトル、および各レベルで選択されたピーク情報である。

【0 0 7 4】

すなわち、図 9 において、各レベルのピーク情報は、level-m から level-k までの分解スペクトルの各局所最大係数インデックス（整数値ベクトル）と分解スペクトル係数値からなっている。

【0 0 7 5】

図 1 0 は、図 8 で選択された局所極大ピーク情報と図 6 の（5）の（データ数の少ない）平滑化信号に基づいて生成された圧縮コードの復元を図ったものである。この図より明らかなように、オリジナル時系列データ S 6（上段）が有する信号変化の特徴を適切に圧縮後の時系列データ S 7（下段）として復元している。

【0 0 7 6】

このように圧縮対象データの特徴に依存するが、上記する圧縮処理により数十分の一の圧縮率を実現することが可能であり、オリジナルデータが有するダイナミクス情報を損なうことなく、かつ、ネットワーク伝送が十分実用的な通信負荷で可能となる程度まで圧縮が行われることができる。

【0 0 7 7】

次に、第 3 実施の形態について説明する。

## 【 0 0 7 8 】

第 3 実施の形態は、第 2 実施の形態で説明したウェーブレット変換を用いた圧縮において、信号のサブバンド分解では分解に用いるウェーブレット関数をうまく選ぶことで所定レベルの分解を行った後の最低周波数成分(平滑化関数)は原信号の平均値に収束するようにできる点に着目して、ウェーブレット変換を用いることでデータの圧縮率を向上させるものである。

## 【 0 0 7 9 】

図 1 1 は、第 3 実施の形態によって得られる圧縮コードフォーマットを示している。

## 【 0 0 8 0 】

この圧縮コードフォーマット F 2 は、図 9 に示す圧縮コードフォーマットの変形例であって、平滑化信号値は、変換に用いるウェーブレット関数を適切に選ぶと所定の分解レベル数以上ではもとの信号の平均値に収束させることができる。従って、このような場合は図 1 1 に示すように図 9 に示す平滑化信号値ベクトルは単純に信号平均値というスカラー量に代替できる。

## 【 0 0 8 1 】

なお、上述のようにして生成された圧縮コードは、展開側で、圧縮コードを分解してウェーブレットの逆変換が行われ復元された時系列データが生成される。

## 【 0 0 8 2 】

次に、本発明の第 4 実施の形態について図 1 2 及び図 1 3 を参照して説明する。

## 【 0 0 8 3 】

第 4 実施の形態は、圧縮側の制御モデルで特定の変数の挙動を説明する他の変数が明らかになって入力側の第 1 データと出力側の第 2 データとの入出力関係が明確な場合には、この入出力関係にある第 1 データと第 2 データとの二つのデータを圧縮する場合に入力変数の時系列データのみを第 2 実施の形態あるいは第 3 実施の形態で説明した手段により圧縮し、その結果得られた圧縮コードと入出力間の伝達特性を時系列モデル化して得られるモデルパラメータを組み合わせたコードを送受信するものである。

## 【0084】

図12は、リモート利用する時系列データが適当なダイナミクスの入出力関係になっているものと仮定している。

## 【0085】

すなわち、本実施の形態では、図13に示すように制御モデル36Aでは、入力相当データ（第1データ）と出力相当データ（第2データ）とが入出力間で伝達函数によって特定されると仮定し、この第1データと第2データの双方を圧縮して送信し、さらに、展開するものである。

## 【0086】

まず、圧縮側130では、第1データである入力相当データ131が既に説明したウェーブレット圧縮エンコーダ34によりコード化して圧縮コード132が拡張圧縮コード生成器35へ出力される。一方、第2データである出力相当データ133が時系列モデリング36へ入力され、時系列モデリング36で、入出力間の時系列のモデルを同定することによりモデルパラメータ134が求められ拡張圧縮コード生成器35へ出力される。そして、先に生成した第1データである入力相当データ131の圧縮コード132とモデルパラメータ134とに基づいて送信データ135が生成され、拡張圧縮コードとしてネットワークへ送信される。

## 【0087】

一方、展開側136では、受信データ137が拡張圧縮コード分離器37へ入力される。拡張圧縮コード分離器37では、拡張圧縮コードとして圧縮コード132Aとモデルパラメータ134Aとに分離される。分離された圧縮コード132Aは、ウェーブレット圧縮デコーダ38へ入力され、既に説明した手段により展開されて時系列データが第1データに対応する復元入力相当データ138として出力される一方、時系列モデルベース予測器39へ出力される。

## 【0088】

時系列モデルベース予測器39では、モデルパラメータ134Aを入力して、モデルパラメータ134Aによって規定されるフィルタによって第1データに対応する復元入力相当データ138が処理され間接的に第2データに対応する復元

出力相当データ 1 3 9 が生成される。

【 0 0 8 9 】

このように時系列モデルのパラメータ数は時系列データそのもののデータ数に比べて極めて少ないので、複数のデータ間に予め時系列モデルとして関連が明確な場合で、複数のデータを圧縮して送信し、復元する場合に、この手段により高い圧縮率を実現することができ、かつ、制御系設計や評価に必要となるモデルの同定ができるという効果が得られる。

【 0 0 9 0 】

次に、本発明の第 5 実施の形態について図 1 4 を参照して説明する。

【 0 0 9 1 】

第 5 実施の形態は、第 2 実施の形態または第 3 実施の形態により説明した時系列の圧縮コード化におけるウェーブレット変換において、実際に用いるマザーウェーブレット関数の情報をテーブルコード化して圧縮コード内に変換コード（インデックス番号）として埋め込むことによって、仮に、圧縮コードを違法に傍受されても圧縮コードを容易に展開・解読できないようにしたものである。

【 0 0 9 2 】

まず、図 1 4 に示すように圧縮側 1 3 0 の圧縮側計算機 4 0 において、実際のマザーウェーブレット関数によって変換用ウェーブレットとしてのランダム選択 1 4 1 がウェーブレットコード変換テーブル 4 2 へ行われる。このウェーブレットコード変換テーブル 4 2 は、展開側 1 3 6 に設けられるウェーブレットコード変換テーブル 4 2 と共有する構成となっている。圧縮側 1 3 0 のウェーブレットコード変換テーブル 4 2 から任意の変換コード（インデックス番号）が取り出され、圧縮側計算機 4 0 によって図 9 または図 1 1 に示す本来のマザーウェーブレット関数コードに代えて変換コードによる圧縮コードフォーマットの圧縮コードが生成される。圧縮側 1 3 0 で生成された圧縮コードフォーマットにより圧縮コードの伝送 1 4 3 として展開側 1 3 6 へ伝送される。

【 0 0 9 3 】

展開側 1 3 6 では、まず、展開側計算機 4 1 において、受信した圧縮コードの圧縮コードフォーマットの内から変換コードが読み出され、この変換コード 1 4



4 による照会がウェーブレットコード変換テーブル 4 2 へ行われる。そして、ウェーブレットコード変換テーブル 4 2 から図 9 または図 1 1 に示す本来のマザーウェーブレット関数コードを抽出し復元処理が行われる。

【0094】

この構成によって、圧縮コードが傍受されても圧縮コードを展開することが困難で、データのセキュリティを確保できる。

【0095】

次に、本発明の第 6 実施の形態について図 1 5 を参照して説明する。

【0096】

第 6 実施の形態は、第 5 実施の形態におけるウェーブレットコード変換テーブル 4 2 に相当する情報をコードサーバー 4 2 A で管理し、送受信時の圧縮・展開において必要なウェーブレット関数情報の提供をコード発行・コード照会という処理によって行いデータセキュリティをさらに高めるものである。

【0097】

まず、図 1 5 に示す圧縮側 1 3 0 の圧縮側計算機 4 0 において、通常管理されるコードサーバ 4 2 A へ変換用ウェーブレットの発行依頼 1 4 6 が行われる。そして、コードサーバー 4 2 A から圧縮側計算機 4 0 によって変換コード 1 4 7 が取り込まれ、圧縮コードが生成される。圧縮側で生成されると圧縮コードが圧縮コードの伝送 1 4 3 として展開側 1 3 6 へ送られる。

【0098】

展開側 1 3 6 では、展開側計算機 4 1 において、受信した圧縮コードの内から変換コードが読み出され、この変換コード 1 4 7 による照会がコードサーバー 4 2 A へ行われる。これによって、コードサーバー 4 2 A から本来のマザーウェーブレット関数が抽出され、復元処理が行われる。

【0099】

この構成によって、一元管理化することでセキュリティが向上するだけでなく、ウェーブレットコード変換テーブルの更新や変更等の処理を簡易に行うことができる。

【0100】

次に、本発明の第7実施の形態について図16を参照して説明する。

【0101】

第7実施の形態は、所定時間幅のデータ群切り出しと圧縮コード化・伝送を組み合わせることで監視遅れの少ない実用的なリモートモニタリングシステムを構築するものである。

【0102】

図16において、プラント43から監視データ151が監視制御ユニット2Bへ取り込まれる一方、リモート監視制御センター10Aから圧縮条件（優先レベル順位、しきい値セット）152が監視制御ユニット2Bへ伝送される。これによって、監視制御ユニット2Bでは、監視対象データの逐次切り出し154を含む圧縮条件に圧縮コードの生成処理153が実行される。

【0103】

次に、監視制御ユニット2Bで生成された監視対象データの圧縮コード155がリモート監視制御センター10Aへ伝送される。リモート監視制御センター10Aでは、圧縮コードの逐次展開・表示や圧縮条件の指定156が行われている。これにより、圧縮条件に応じた時系列のプラント43の監視データを表示装置へ表示例157のように表示する。

【0104】

この表示例157では、上段から下段（図示矢印）のように解像度の低いデータから解像度の高い時系列データへ逐次展開表示している。

【0105】

このように、現場の監視制御ユニットでは監視対象となるデータを定期的に切り出し、リモート側から指定される圧縮条件（優先レベル順位、しきい値セットなど）に基づきそのデータを逐次圧縮コード化・伝送を行い、リモートの監視側では受信した圧縮コードをこれまた逐次展開・表示することで監視データの解像度を柔軟性に制御できるモニタリングシステムを構成することができる。

【0106】

次に、本発明の第8実施の形態について図17を参照して説明する。

【0107】

第8実施の形態は、ウェーブレット変換によりサブバンド分解した際に低周波成分にあたるレベルの局所ピーク極大値から優先的に圧縮コード化・伝送することによって信号変化の速さを基準に監視情報を逐次更新していくようにシステムを構築するものである。

#### 【0108】

まず、遠隔サイトでオンサイト監視されている多数のプロセスデータ群を適当な時間幅毎に逐次切り出して所定レベルまで分解する。そして、最初にプロセスデータ群の最も低周波に相当するレベル成分波形の局所ピーク極大値をひとまとまりの圧縮コードとして発信する。

#### 【0109】

さらに、順次、高周波成分方向のレベルにおける成分波形の局所ピーク極大値のデータを圧縮コードとして発信する。この処理手順をデータ切り出し毎に行う一方、これらの圧縮コードを受信したりリモート監視制御センター10Aでは各レベル毎の圧縮コードを逐次復元し監視モニタ上にプロセスデータ群として表示する。これによって、監視対象であるプロセスデータ群の応答の概略が速やかに把握でき、かつ、時間の経過とともに細部の応答状況が更新される。

#### 【0110】

図17は、監視制御ユニット2Bによって低周波情報を保持するレベルから順次圧縮コード化して伝送した場合にリモート監視制御センター10A側で観測される監視信号S8の変化を示す図である。

- (1) は最も低い低周波に相当する低位解像度の時系列データ、
- (2) は(1)より高周波方向の中位解像度の時系列データ、
- (3) は(2)より高周波方向の最も高い高周波に相当する最高解像度の時系列データである。

#### 【0111】

次に、本発明の第9実施の形態について図18を参照して説明する。

#### 【0112】

第9実施の形態は、圧縮コード化する局所ピーク極大値を選択する際に複数のしきい値を用意し、最大しきい値からはじまって順に緩やかなしきい値条件をク



リアするピークを優先的に選択・コード化・伝送することで信号変化の大きさを基準に監視情報が更新されていくシステムを構築するものである。

#### 【0113】

まず、監視制御ユニット 2B でオンサイト監視されている多数のプロセスデータ群が適当な時間幅毎に逐次切り出されて所定レベルまで分解される。次に、複数設定されたしきい値レベルの内の最大しきい値より大きい絶対値をもつ各レベル成分波形の局所ピーク極大値をひとまとまりの圧縮コードとして発信する。

#### 【0114】

続いて、順次、しきい値レベルを下げると、それまでのしきい値レベルではコード化されなかった各レベルの局所ピーク極大値が追加され、コード化されて送信される。この処理手順がデータ切り出し毎に行れる一方、これらの圧縮コードを受信したリモート監視制御センター 10A では、各レベル毎の圧縮コードを逐次復元し監視モニタ上にプロセスデータ群として表示する。これによって、監視対象であるプロセスデータ群の応答の概略が速やかに把握でき、かつ、時間の経過とともに細部の応答状況が更新される。

#### 【0115】

図 18 は、しきい値を大きな値から順次小さくすることにより圧縮効率を制御した場合に、リモート監視制御センター 10A で観測される監視信号 S9 の変化を示す図である。図 18 の上段 (1) の「しきい値大」、中段 (2) の「しきい値中」、下段 (3) の「しきい値小」としきい値の大きさが小さくなっている。従って、細部の状況が順次再現されている。

#### 【0116】

なお、第 10 実施の形態として、第 8 実施の形態と第 9 実施の形態とを組み合わせ実施することができる。

#### 【0117】

具体的には、圧縮コードとしてコード化する局所ピーク極大値の選択手段として、第 8 実施の形態に示した周波数に応じたレベル選択と第 9 実施の形態に示したピーク極大値の絶対値に対して複数しきい値との比較選択という 2 つの手段を適宜混在した手段を採用する。この手段によって対象システムのリモート監視に

において重視すべき変化の大きさや速さの適切な組み合わせ優先順位を考慮したりモートモニタリングシステムを構成することが可能となる。

【0 1 1 8】

次に、本発明の第 1 1 実施の形態について図 1 9 を参照して説明する。

【0 1 1 9】

第 1 1 実施の形態は、リモート監視制御で制御系構築の基本となるモデルの妥当性を継続的に検証する際に、ステップ状の変化が発生した場合のデータを利用することが最善であることに着目するもので、ステップ状の変化を監視することによってモデル妥当性の評価のタイミングを検出して、モデルの自動更新が行うものである。

【0 1 2 0】

まず、プラント 4 3 から監視データ 1 5 1 が取り込まれ、ステップ状の変化としての信号変化検出 1 5 9 がされると監視制御ユニット 2 B によって信号の変化前後の時系列データが圧縮されて変化前後の時系列データ 1 6 0 としてリモートモデルマネジメントユニット 4 4 へ送信される。

【0 1 2 1】

リモートモデルマネジメントユニット 4 4 側では、受信した時系列データ 1 6 0 としての圧縮コードが展開され得られた時系列データに基づいて制御モデルの妥当性や必要により制御モデルの再構築 1 6 1 が行われる。

【0 1 2 2】

このリモートモデルマネジメントユニット 4 4 の処理結果がモデル評価結果更新モデルパラメータ 1 6 2 として監視制御ユニット 2 B へ伝送される。監視制御ユニット 2 B では、モデル評価結果更新モデルパラメータ 1 6 2 に基づいて制御モデルに基づく制御指令設定 1 6 3 が実行され、監視制御ユニット 2 B 側の制御モデルの再構築が行われる。

【0 1 2 3】

このように対象データの有用な信号変化が検出されると、現場の監視制御ユニットでは変化前後の時系列データを圧縮コード化しリモート側に伝送する。リモート側では受信した圧縮コードを展開することによって得られる時系列データに

基づき制御モデルの妥当性を評価し、必要であれば制御モデルの再構築を行い、現場側にモデルパラメータを返信することで現場の制御モデルの更新を実施する。以上の機能は有用な信号変化が自動検出できることによって容易に自動運用することが可能である。

【 0 1 2 4 】

以上、本発明の代表的な実施の形態を説明したが、具体的に実施の形態で説明した内容はシステム構成や手順の一部変更などで多様な実施形態をとることが可能であり、本発明は時系列データ利用によるリモートサービス拡充の際に必要な基本技術内容をカバーするものである。

【 0 1 2 5 】

【発明の効果】

以上説明したように本発明によれば、時系列データの圧縮伝送技術を利用し、これまでネットワークを介した利用が困難であったオンサイトの計測データを実用的な通信負荷でリモート利用することが可能となり、より高度の信号処理に基づく運転状態判定や制御性能監視、リモートモニタリングなどを公衆回線やISDNなどの現在のネットワークで実現することが可能となる。

【図面の簡単な説明】

【図 1】

本発明の第 1 実施の形態を示すリモートメンテナンスシステムの機能図である。

【図 2】

本発明の第 1 実施の形態の変形例を示すリモートメンテナンスシステムの機能図である。

【図 3】

本発明のリモートメンテナンスシステムを適用するリモートサービスの構成を示す説明図である。

【図 4】

本発明の第 1 実施の形態を示す時系列データの圧縮例である。

【図 5】

時系列データを各レベルに分解した説明図である。

【図 6】

本発明の第 2 実施の形態または第 3 実施の形態による時系列データの圧縮処理において、対象時系列データをウェーブレット変換した結果を示す説明図である。

【図 7】

時系列データを各レベルで分解した場合の各信号波形の関係を示す説明図である。

【図 8】

本発明の第 2 実施の形態または第 3 実施の形態による時系列データの圧縮処理において、ウェーブレット変換係数の局所極大ピーク値をしきい値処理により選択した結果を示す説明図である。

【図 9】

本発明の第 2 実施の形態による圧縮コードフォーマットの一例を示す説明図である。

【図 10】

図 8 で選択されたピーク情報から対象時系列データを復元した結果を示す図である。

【図 11】

本発明の第 3 実施の形態による圧縮コードフォーマットの一例を示す説明図である。

【図 12】

本発明の第 4 実施の形態によるあるダイナミクスの入出力の関係にあるデータ群を入力相当データと出力相当データに分けて効率的に圧縮する手段の説明図である。

【図 13】

図 12 の入力相当データと出力相当データの関係を示す説明図である。

【図 14】

本発明の第 5 実施の形態による伝送される圧縮コードのデータセキュリティを

保持する手段の説明図である。

【図 1 5】

本発明の第 6 実施の形態による伝送される圧縮コードのデータセキュリティを保持する手段の説明図である。

【図 1 6】

本発明の第 7 実施の形態によるリモートモニタリングシステムの構成の説明図である。

【図 1 7】

本発明の第 8 実施の形態による低周波情報を保持するレベルから順次圧縮コード化して伝送した場合に、リモート側で観測される監視信号の変化を示した図である。

【図 1 8】

本発明の第 9 実施の形態によるしきい値を大きな値から順次小さくすることで圧縮効率を制御した場合のリモート側で観測される監視信号の変化を示した図である。

【図 1 9】

本発明の第 1 1 実施の形態によるリモートモデルメンテナンスを説明する図である。

【図 2 0】

従来のリモートメンテナンスシステムの機能図である。

【図 2 1】

従来の別のリモートメンテナンスシステムの機能図である。

【符号の説明】

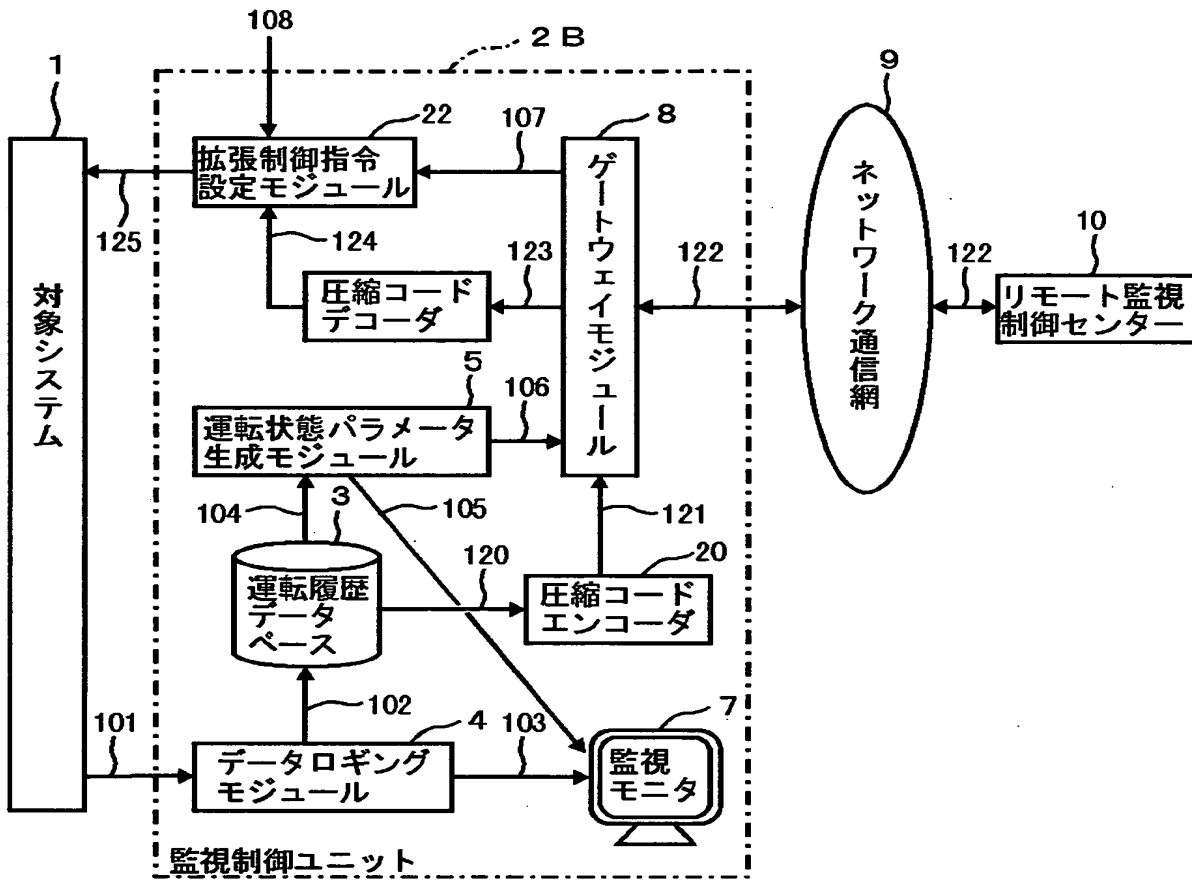
- 1 対象システム
- 2 監視制御ユニット
- 3 運転履歴データベース
- 4 データロギングモジュール
- 5 運転状態パラメータ生成モジュール
- 6 制御指令設定モジュール

- 7 監視モニタ
- 8 ゲートウェイモジュール
- 9 ネットワーク通信網
- 10 リモート監視制御センター
- 11 運転状態パラメータデータベース
- 12 拡張リモートデータベース
- 20 圧縮コードエンコーダ
- 21 圧縮コードデコーダ
- 22 拡張制御指令設定モジュール
- 30A 顧客Aプラント上位制御装置
- 30B 顧客Bプラント上位制御装置
- 30C 顧客Cプラント上位制御装置
- 31A, 31B, 31D プラント制御装置102
- 32 海外プラント
- 33 サイト保守員モバイル端末
- 34 ウェブレット圧縮エンコーダ
- 35 拡張圧縮コード生成器
- 36 時系列モデリング
- 37 拡張圧縮コード分離器
- 38 ウェブレット圧縮デコーダ
- 39 時系列モデルベース予測器
- 40 圧縮側計算機
- 41 展開側計算機
- 42 ウェブレットコード変換テーブル
- 42A コードサーバー
- 43 プラント
- 44 リモートモデルマネジメントユニット
- 101 計測データ
- 102 運転履歴データ

- 103 監視用計測データ
- 104 運転状態パラメータ生成用計測データ
- 105 監視用運転状態パラメータ
- 106 運転状態パラメータ
- 107 リモート制御情報
- 108 オペレータの介入指令
- 109 制御設定指令
- 110 伝送データ
- 120 圧縮伝送用計測データ
- 121 圧縮コード
- 122 拡張伝送データ
- 123 時系列制御情報圧縮コード
- 124 時系列制御情報
- 125 拡張制御設定指令
- 126 圧縮対象計測データ
- 127 拡張リモート保存データ

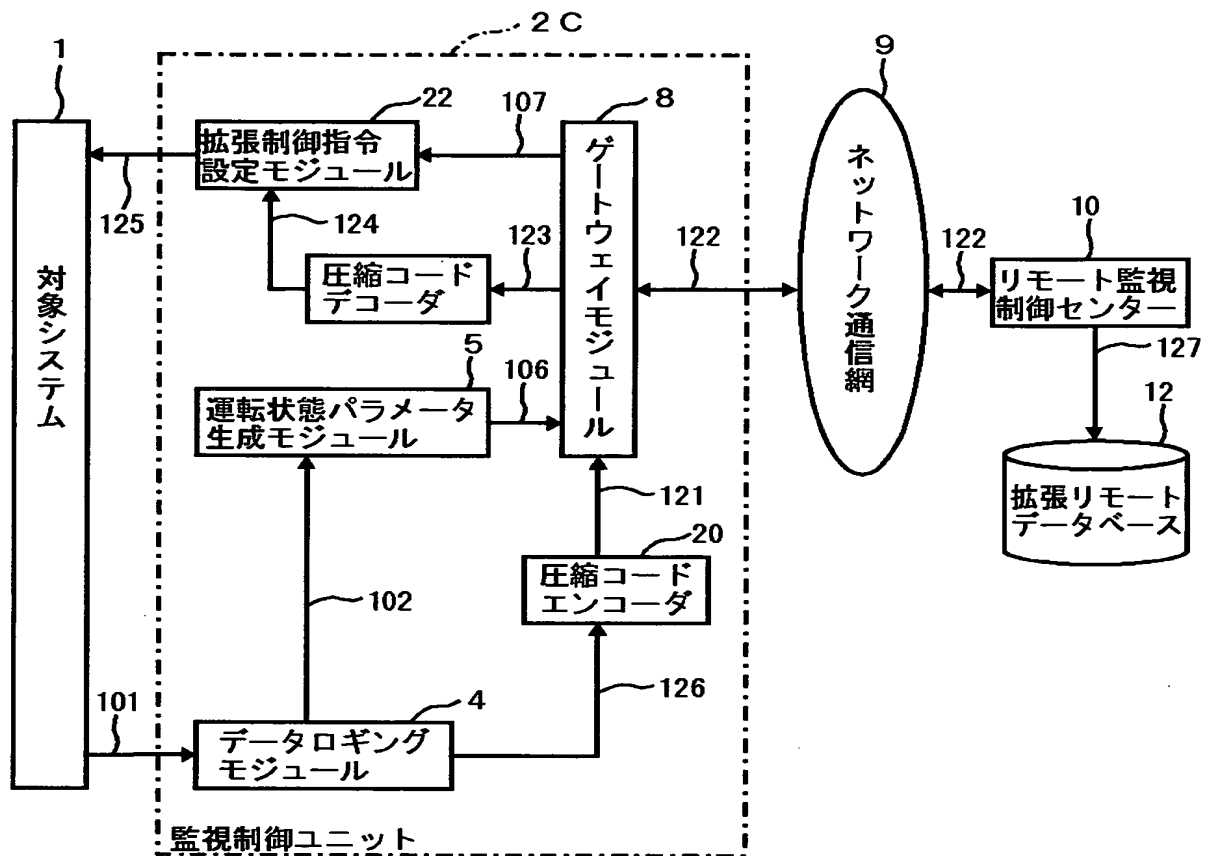
【書類名】 図面

【図 1】

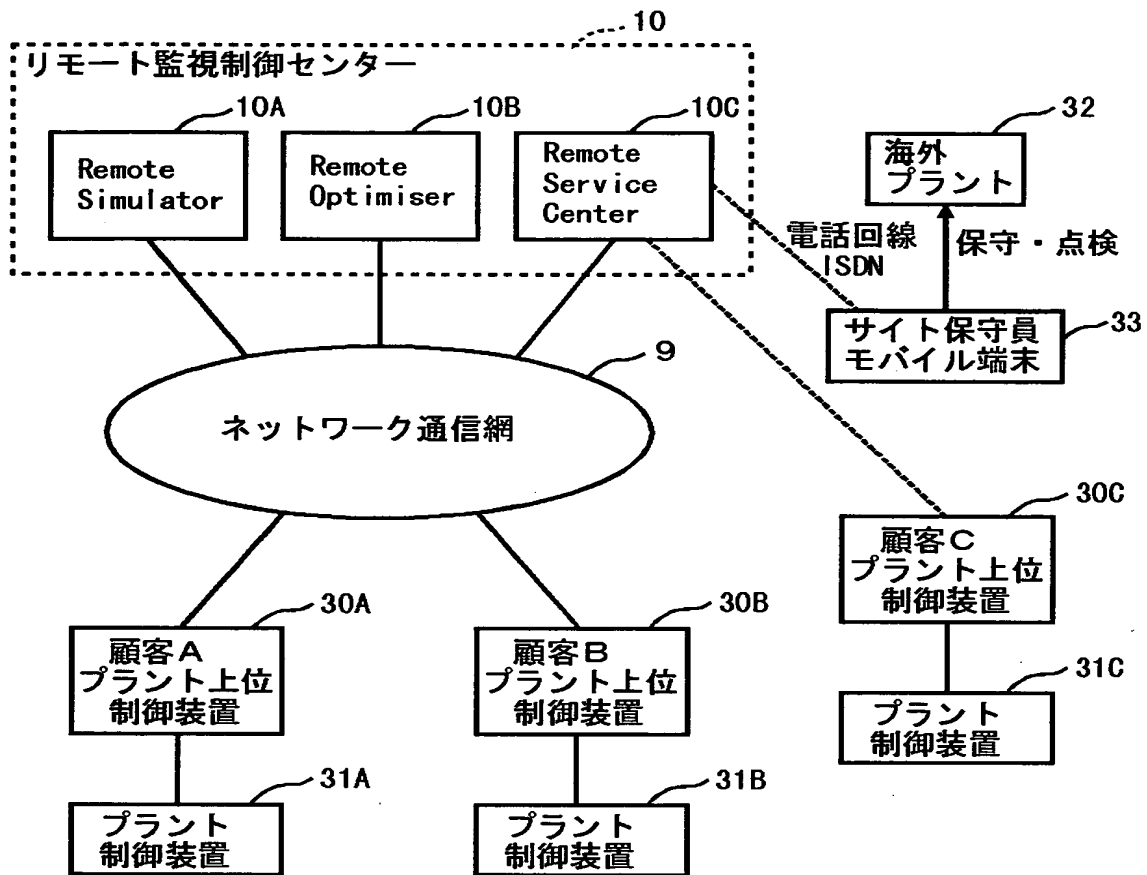




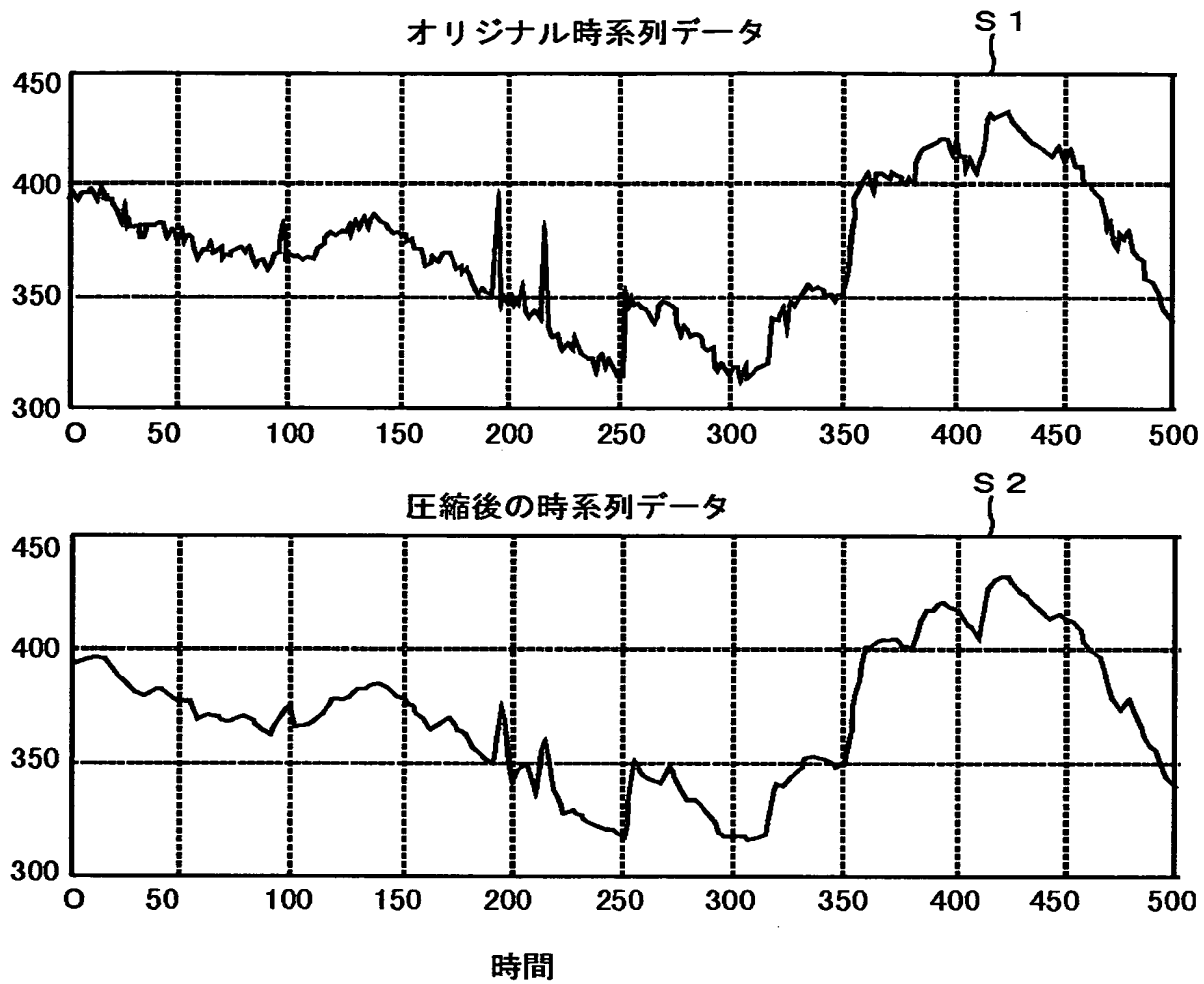
【図 2】



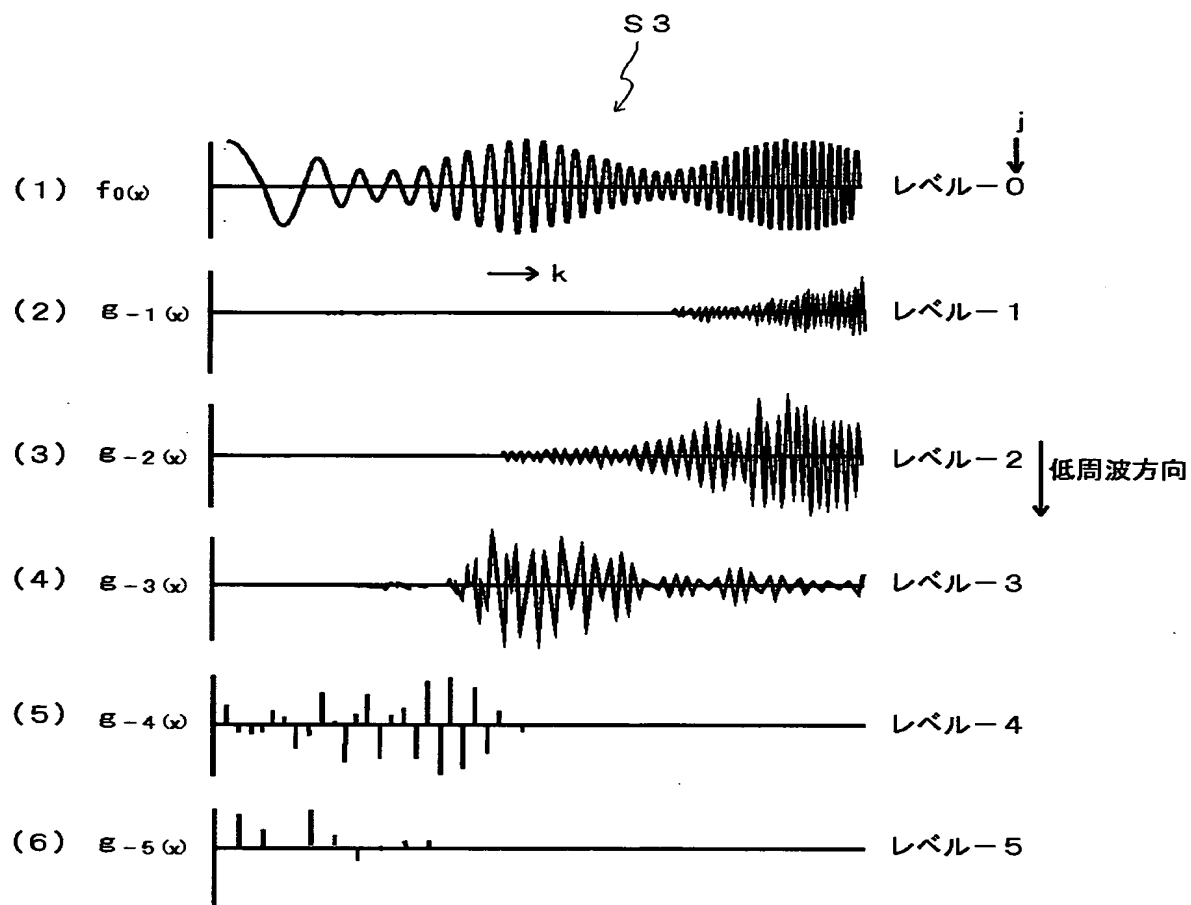
【図 3】



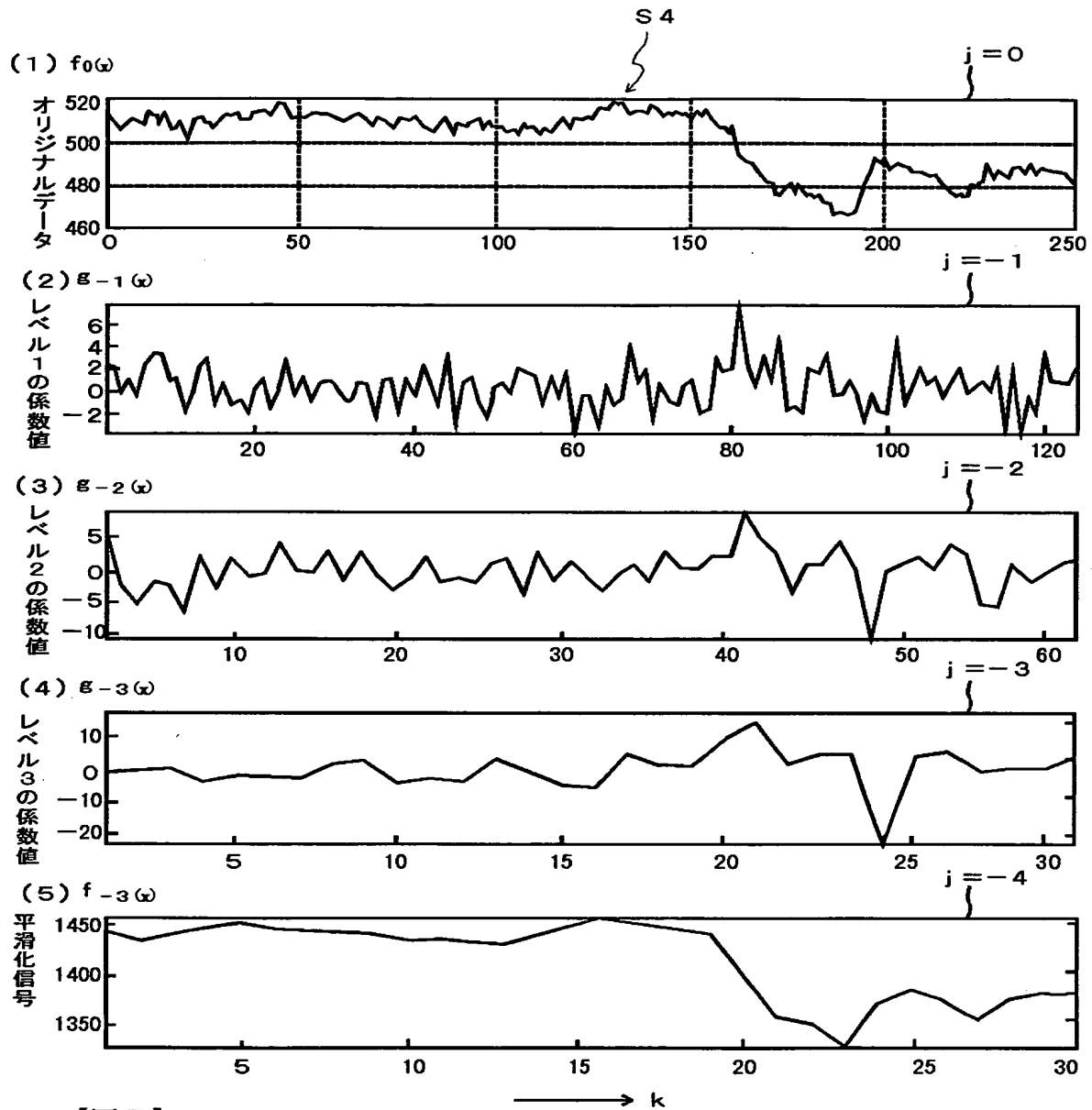
【図 4】



【図 5】

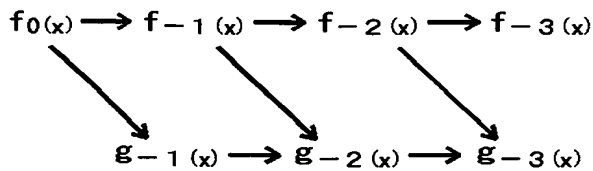


【図 6】

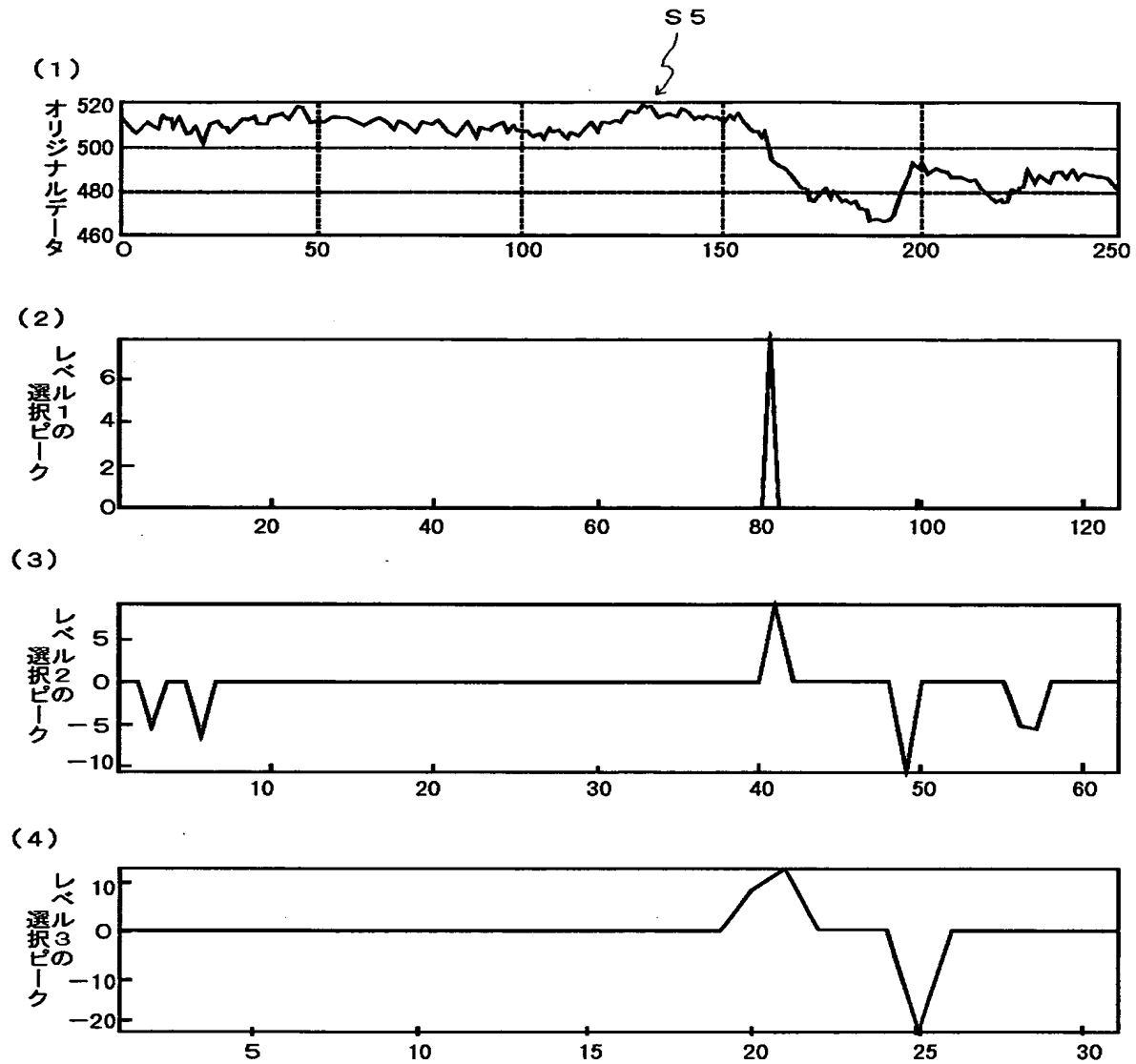


【図 7】

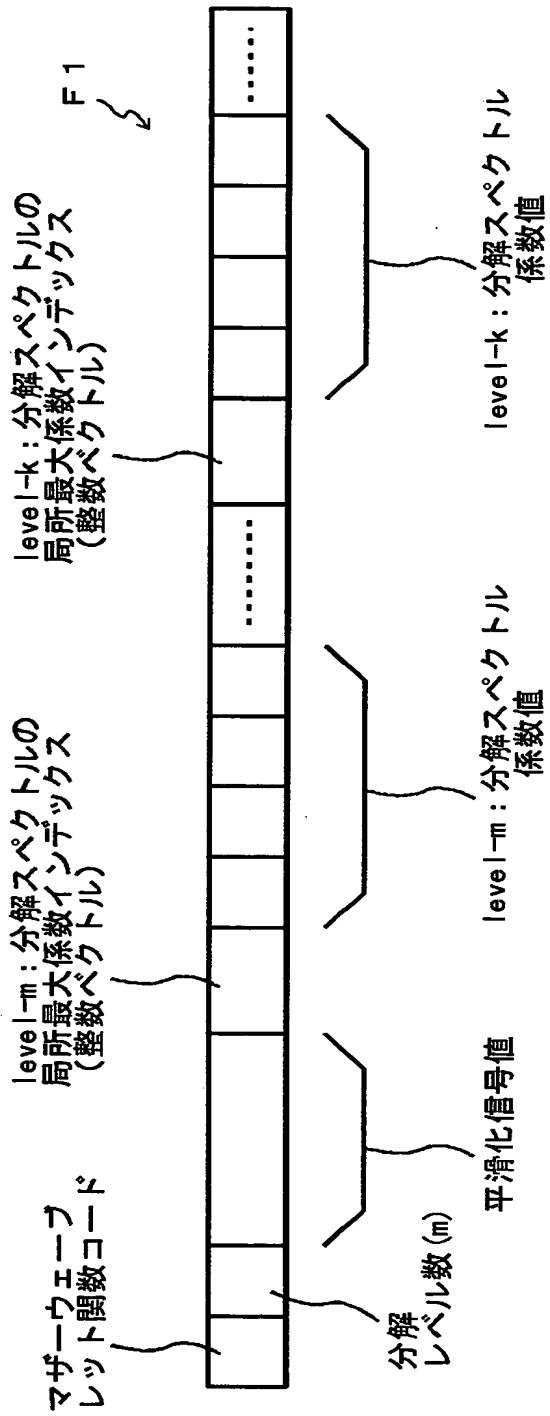
(平滑化信号)



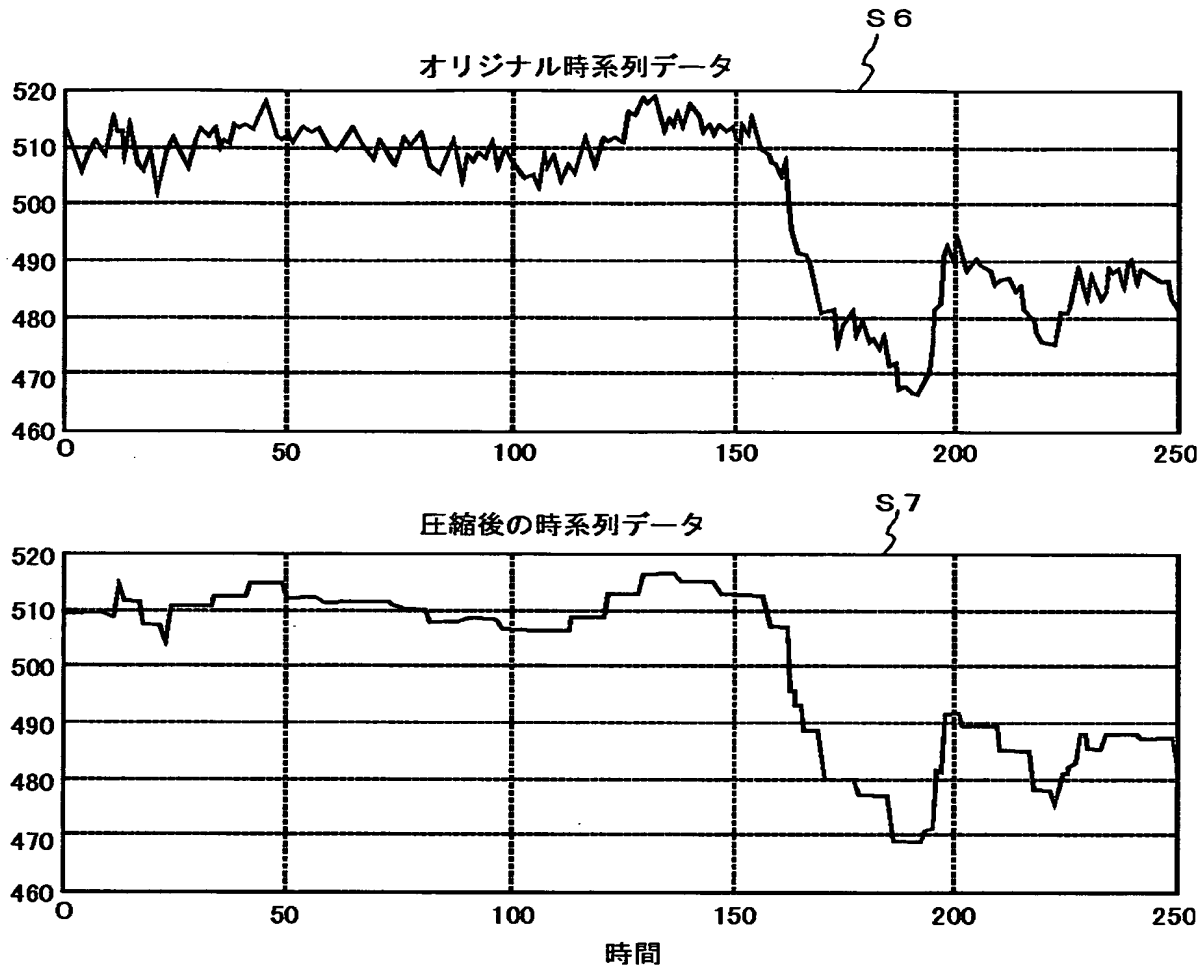
【図 8】



【図 9】

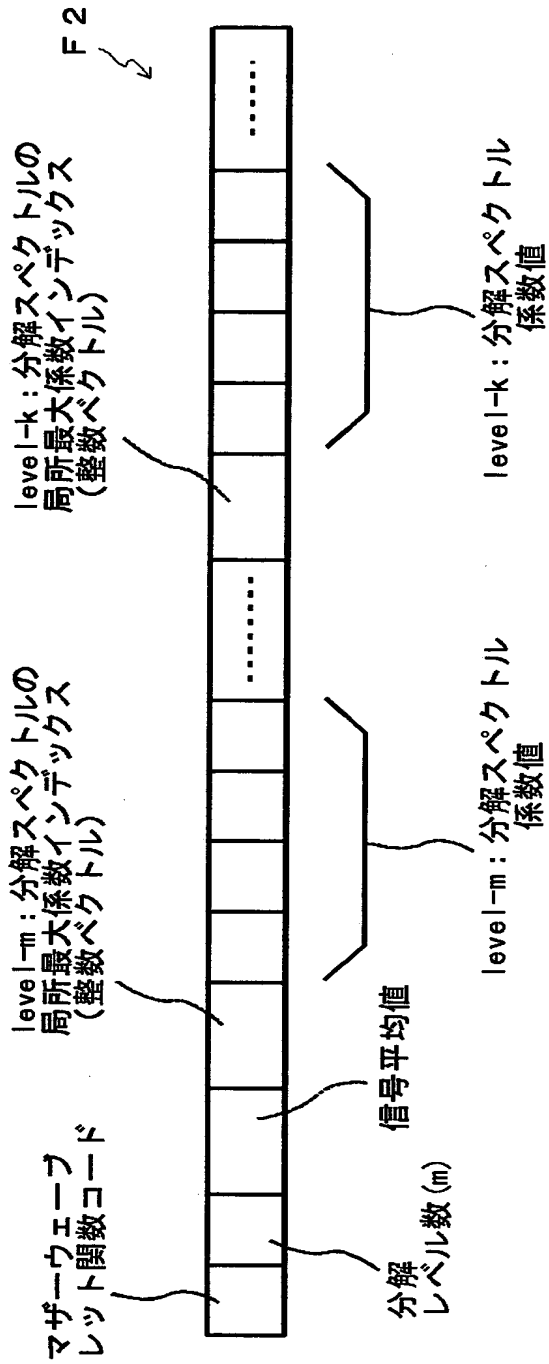


【図 10】

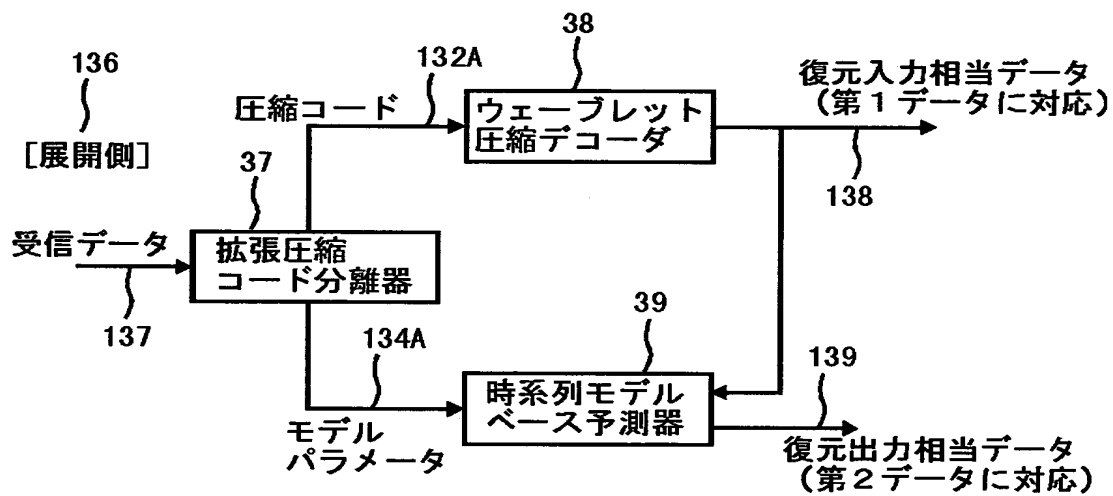
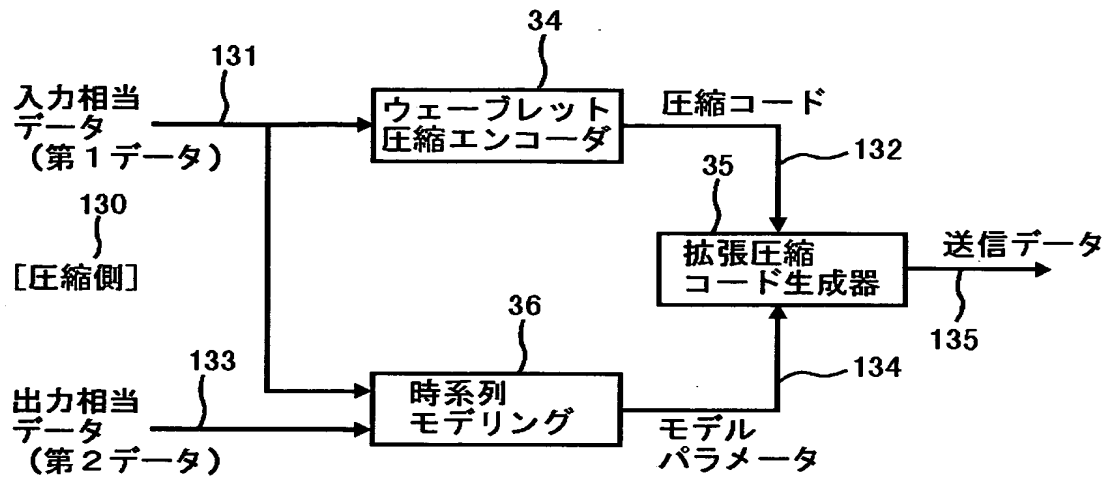




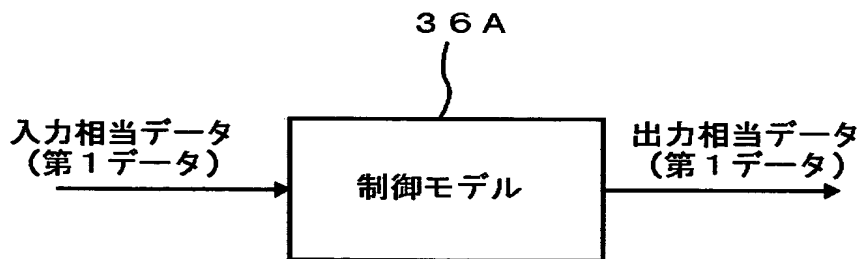
【図 1 1】



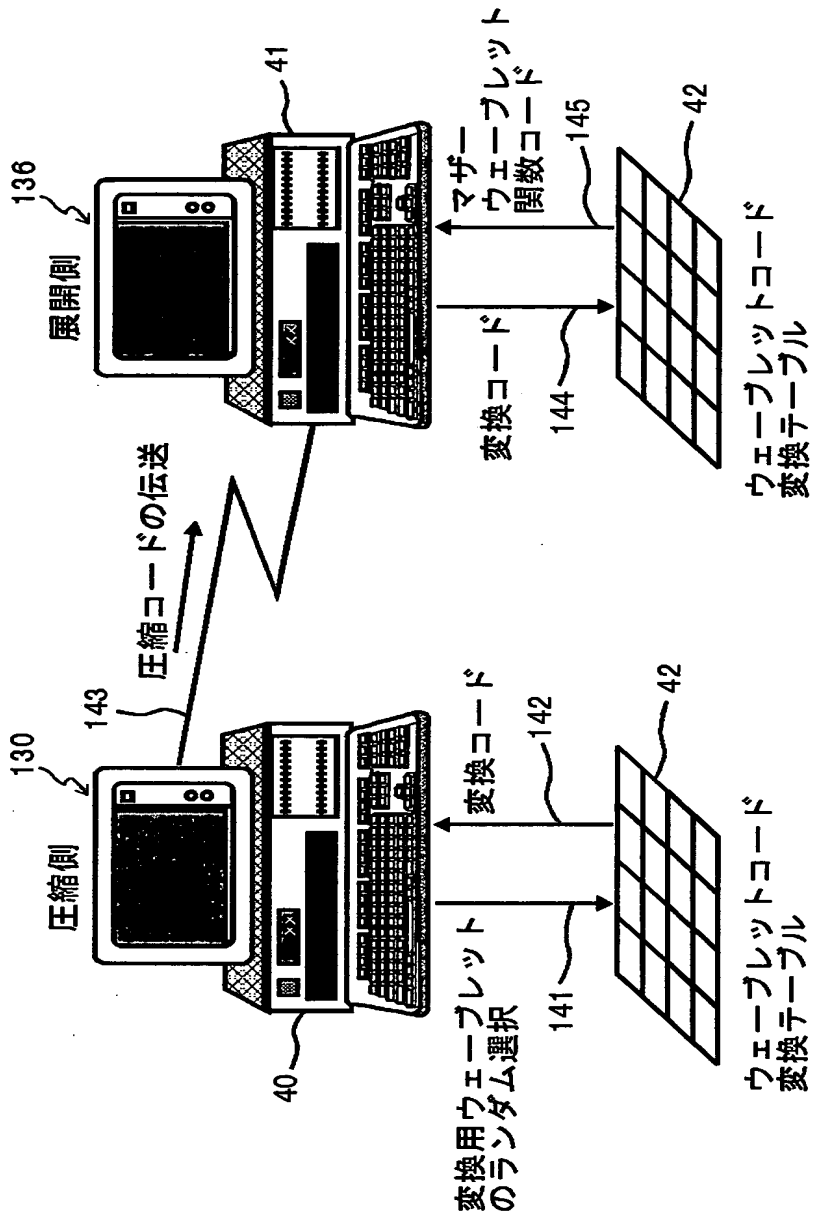
【図 1 2】



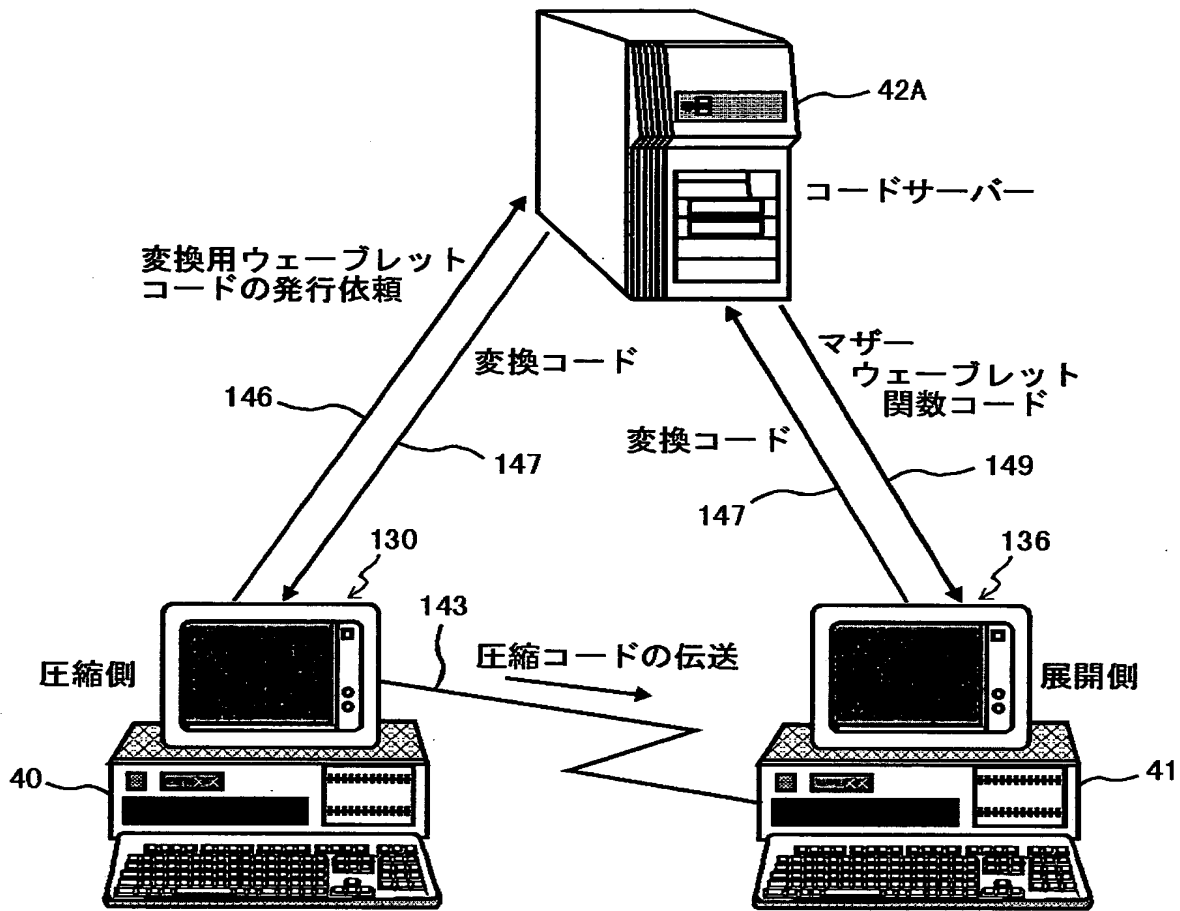
【図 1 3】



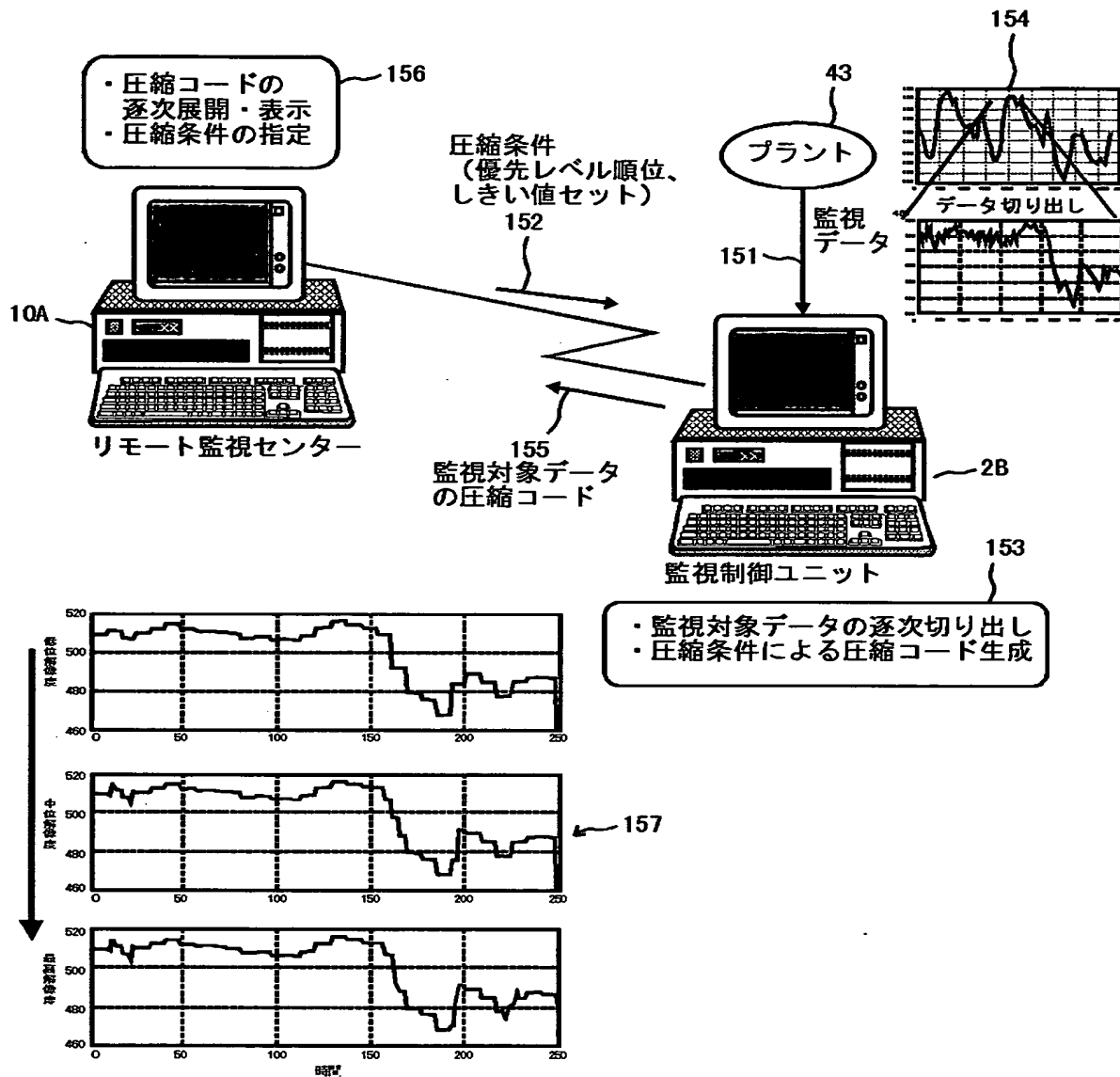
【図 1 4】



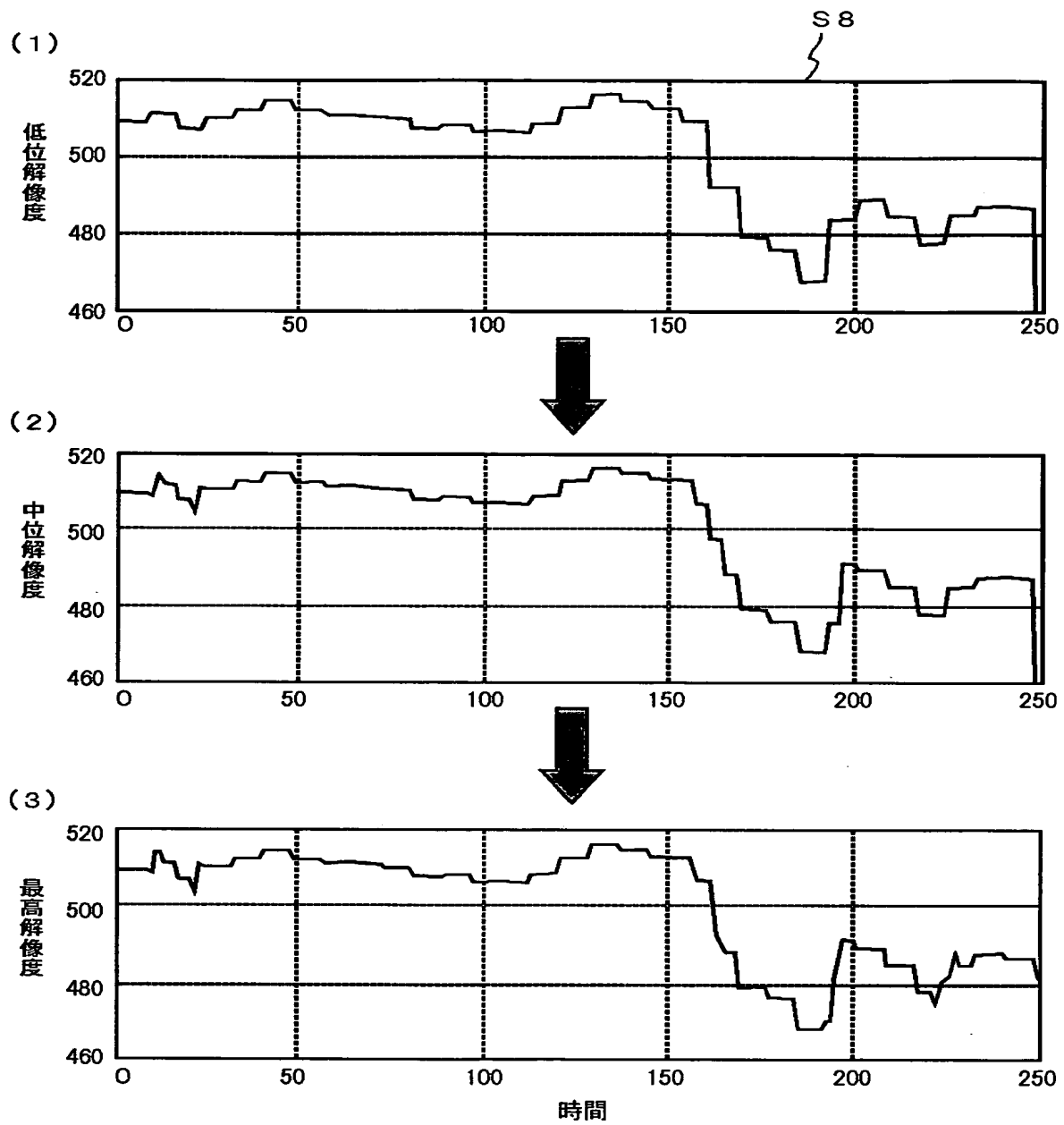
【図 15】



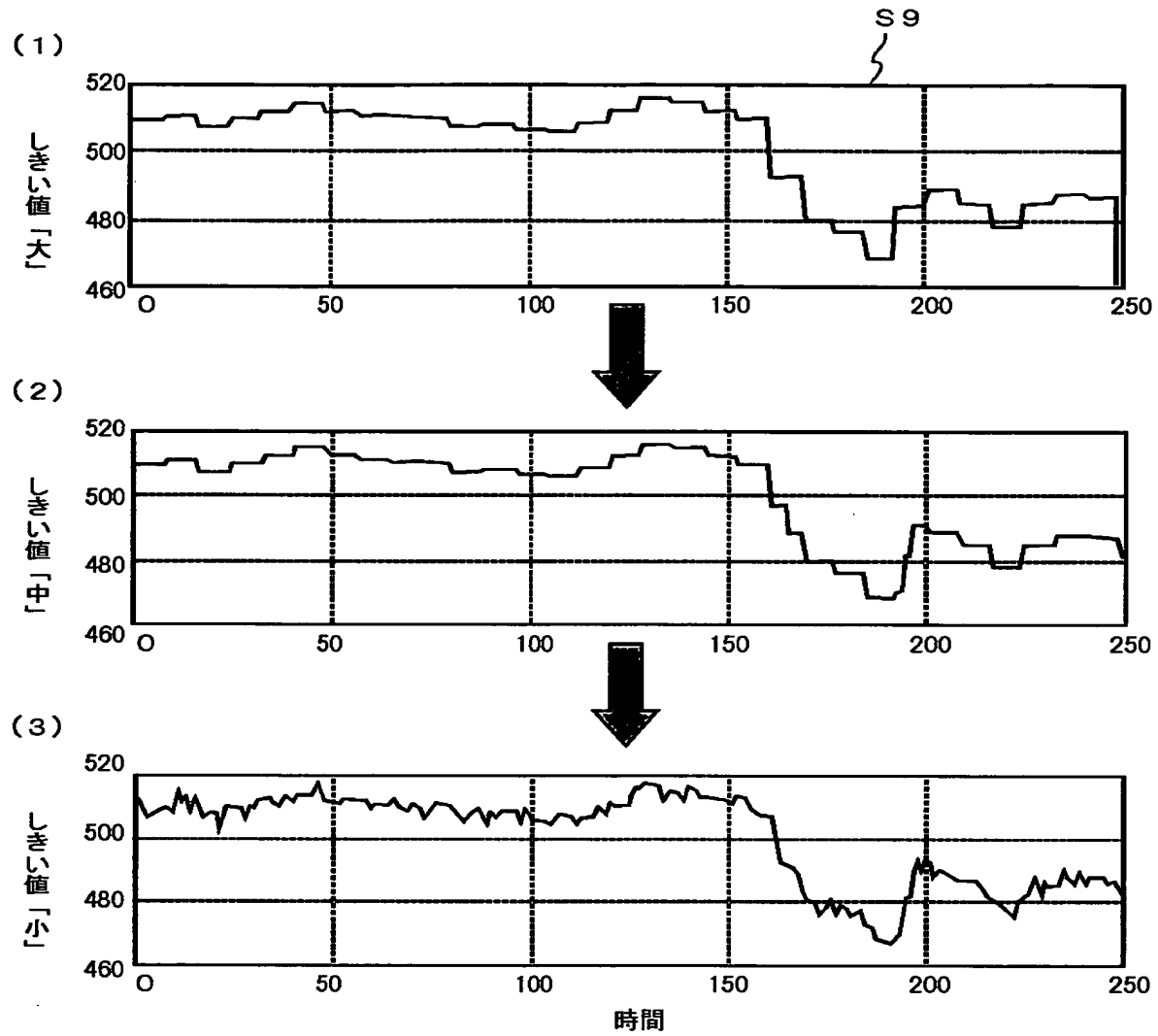
【図 1 6】



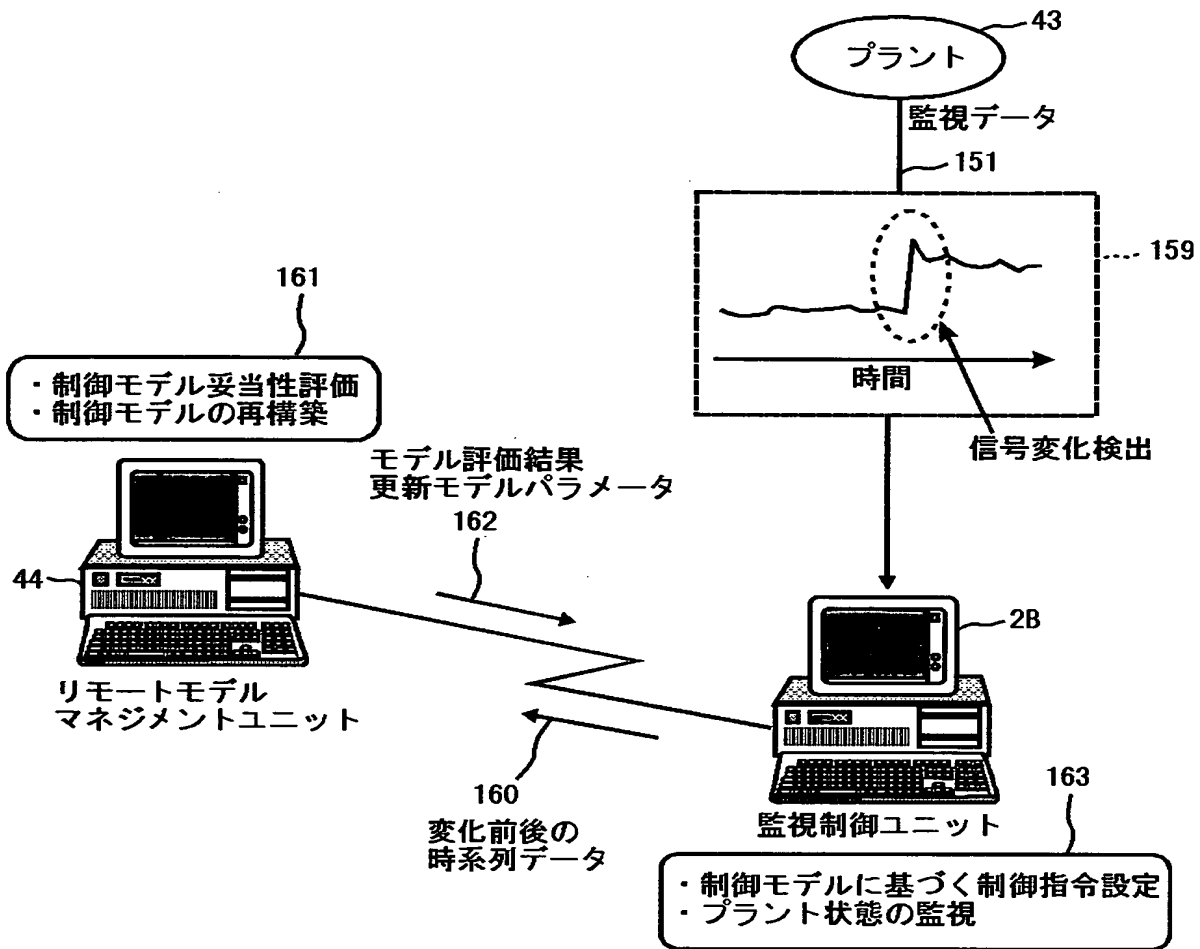
【図 17】



【図 18】

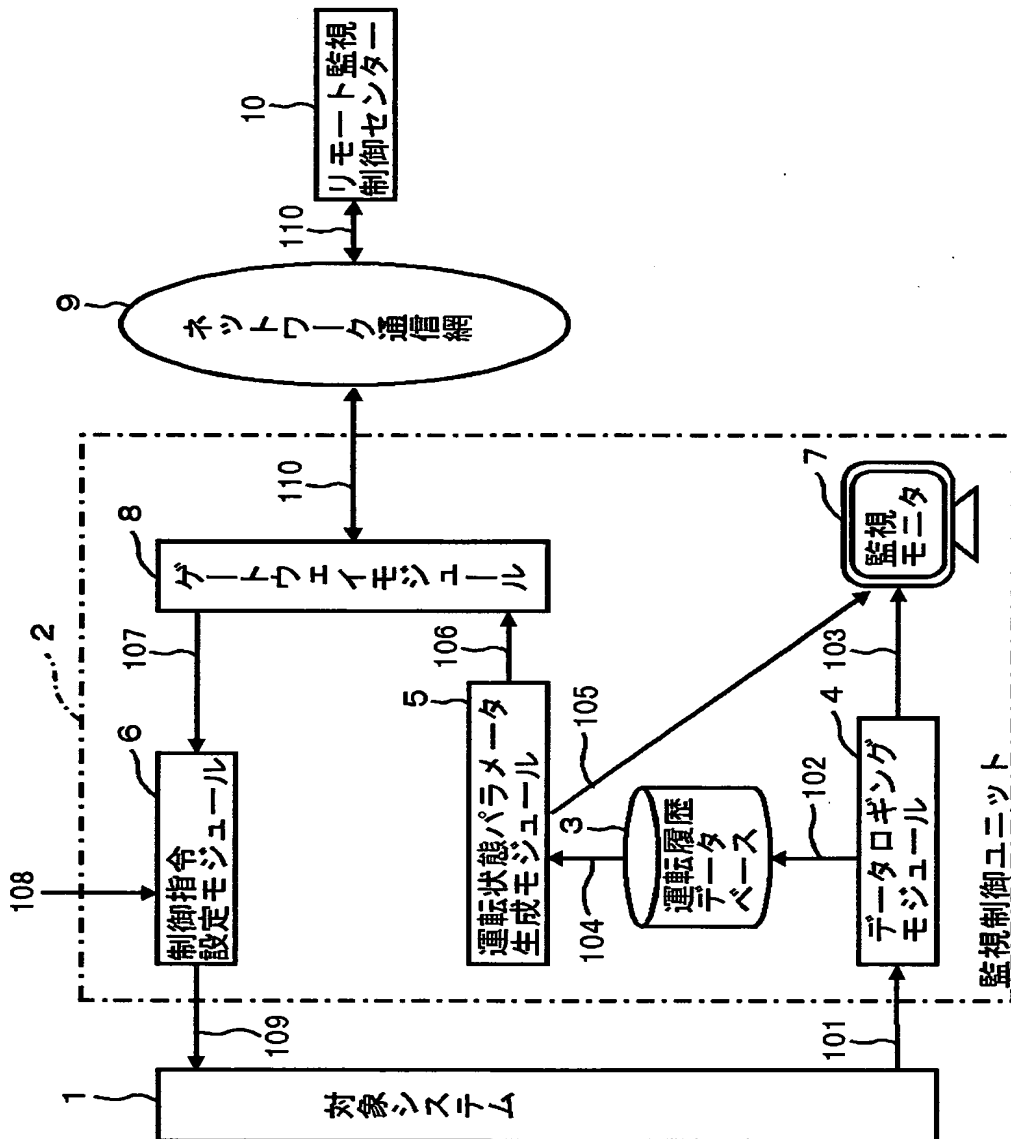


【図 1 9】

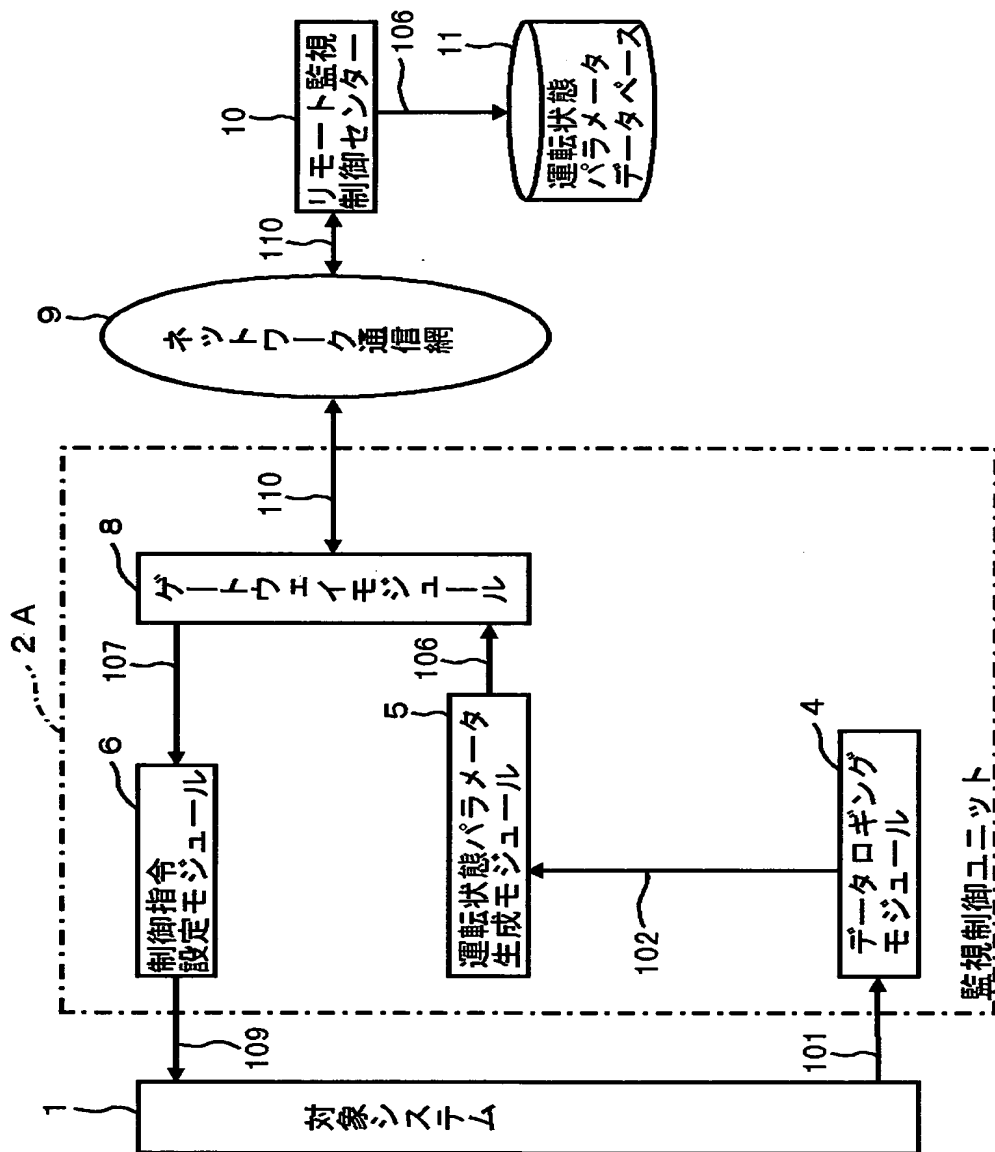




【図 20】



【図 2 1】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 実用的な通信負荷によって高度なメンテナンス情報を提供する。

【解決手段】 メンテナンスを必要とする対象システム 1 と対象システムをリモートで監視制御するリモート監視制御センター 1 0 とをネットワーク 9 によって接続している。対象システム 1 の圧縮側の監視制御ユニット 2 B では原時系列データの信号波形の内でステップ状の信号変化や局所的信号平均値を含む突変信号の波形情報の特徴を損なうことなく圧縮処理を行って、圧縮コード化された時系列データをリモート監視制御センター 1 0 へ送信し、復元されたデータに基づいて必要なメンテナンス情報を作成して対象システム 1 へ提供する。

【選択図】 図 1

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号 [0 0 0 0 0 3 0 7 8]

1. 変更年月日	1 9 9 0 年 8 月 2 2 日
[変更理由]	新規登録
住 所	神奈川県川崎市幸区堀川町 7 2 番地
氏 名	株式会社東芝